

# Approche distribuée

`MPI_Send(buffer, count, type, destination, tag, communicateur)`

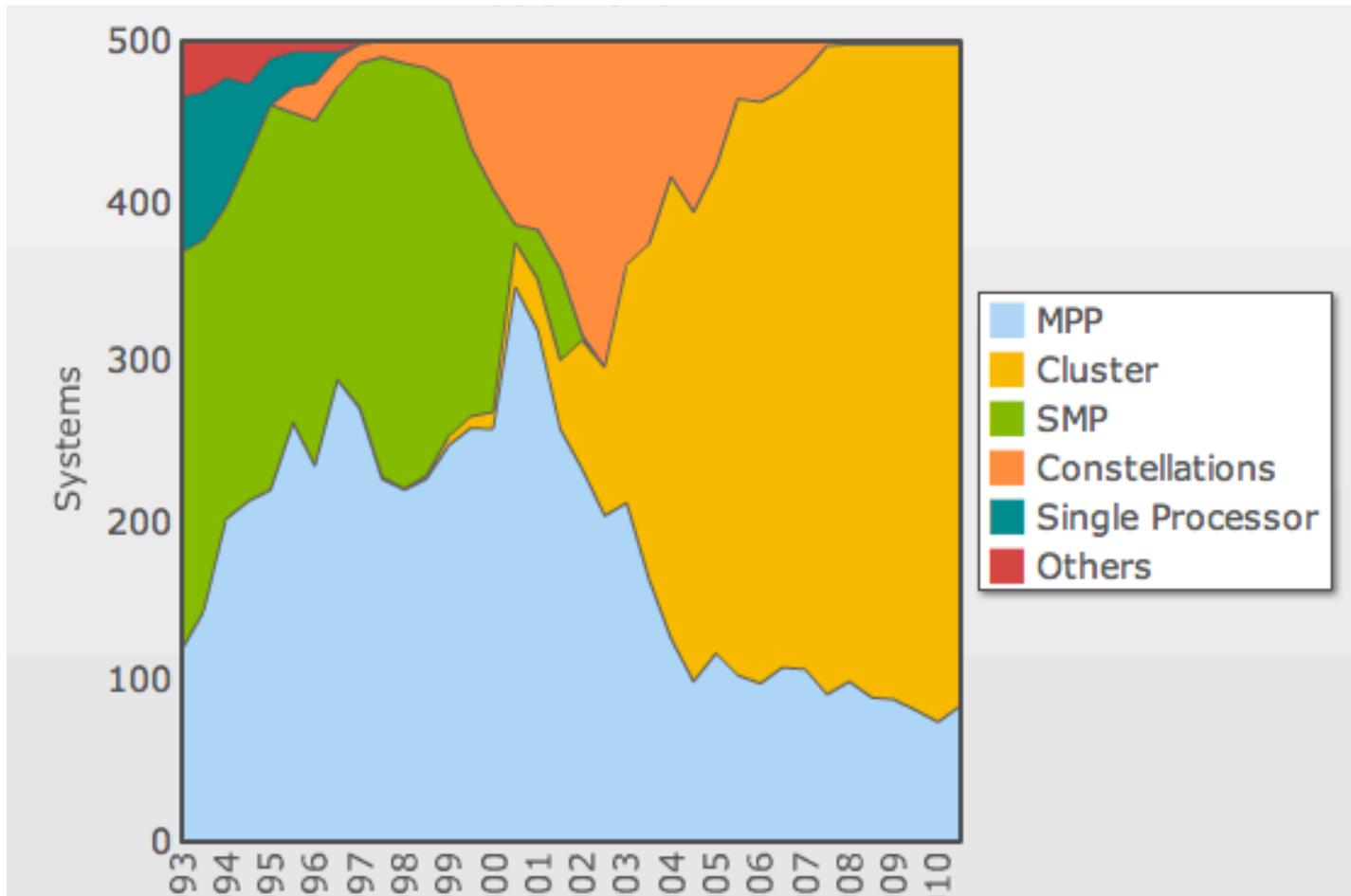
`MPI_Recv(buffer, count, type, source, tag, communicateur, &status)`

# Approche distribuée

- Faire coopérer plusieurs machines à la résolution d'un même problème
- Permet de regrouper un nombre conséquent de processeurs
- Intérêts techniques et économiques
  - Approche plateformes de calculs
    - Partager la plateforme et le savoir faire
    - Faire évoluer le matériel progressivement
    - Limiter l'impact des pannes
  - Approche disséminée
    - Augmenter l'utilisation du matériel

# TOP 500

1993 - 2010



# Différentes architectures

- Grappes (clusters)
  - Regroupement de serveurs de calcul
    - Processeurs standards
    - Parfois de grandes machines NUMA
  - Réseaux d'interconnexion rapide



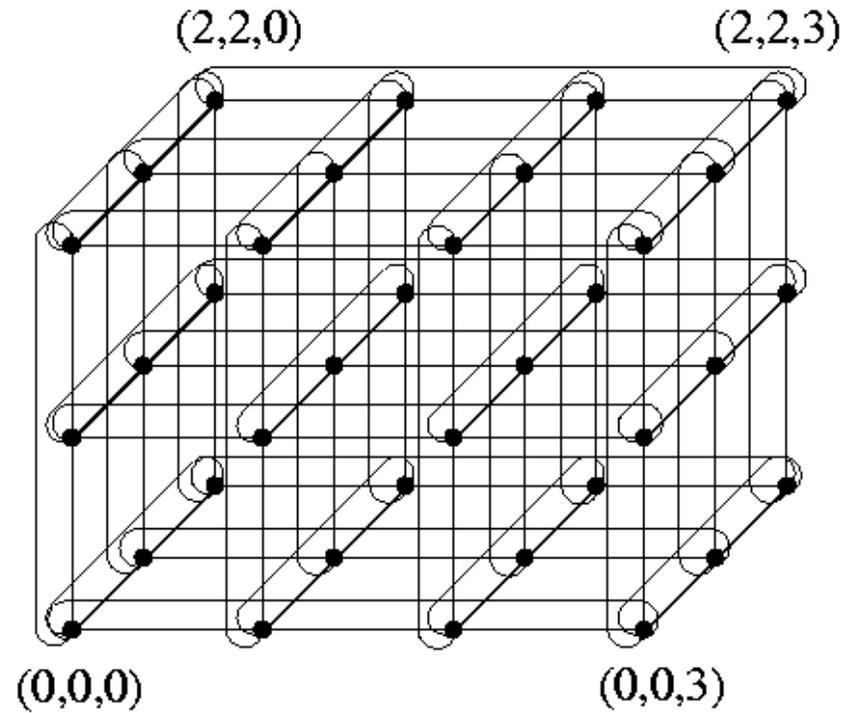
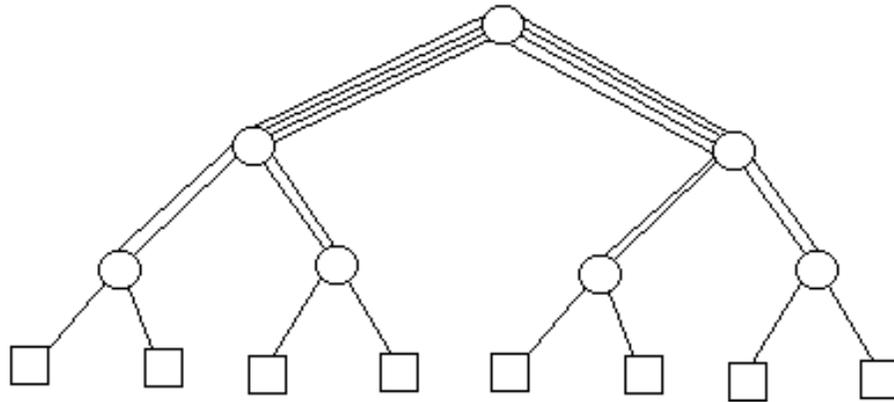
# Différentes architectures

- Grappes (clusters)
  - Regroupement de serveurs de calcul
  - Réseaux d'interconnexion rapide
    - Topologie variée
    - Faible latence, gros débit



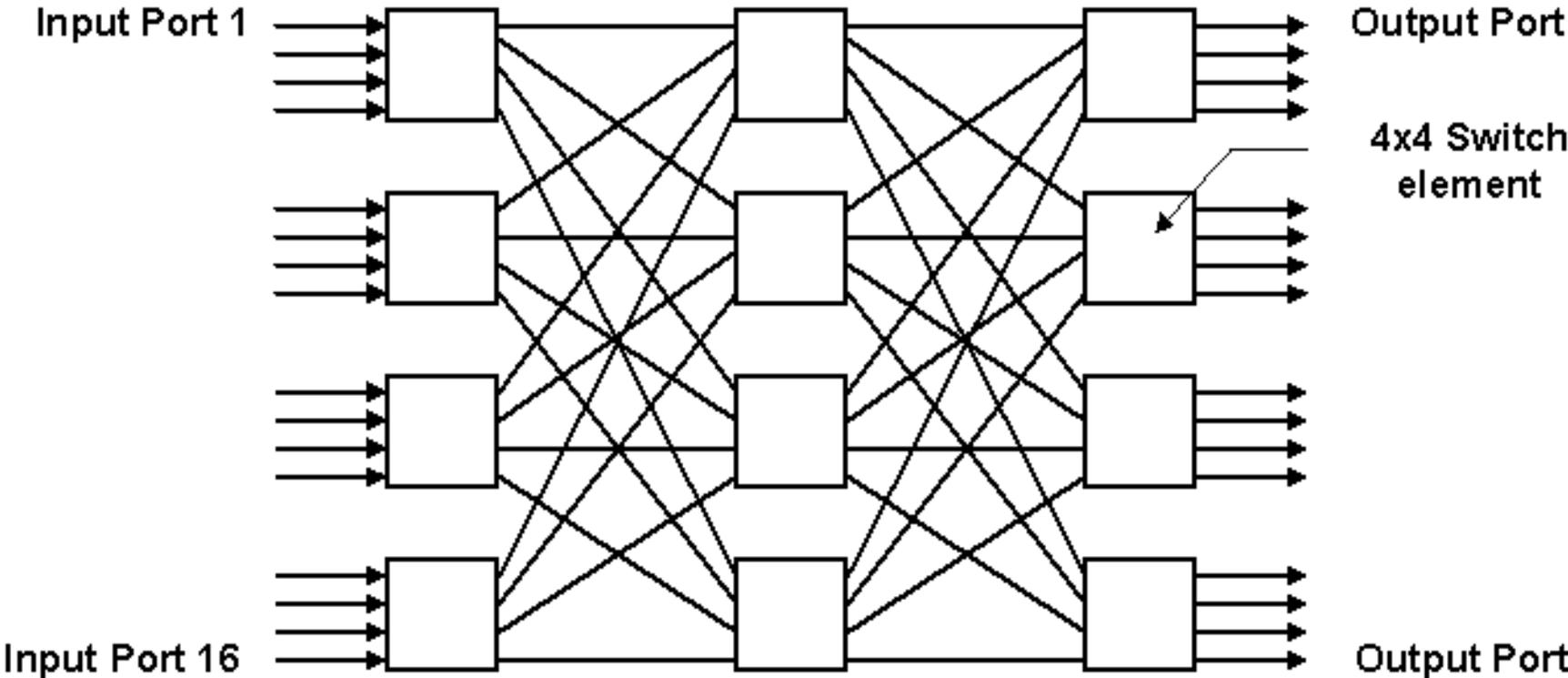
Solution la plus commune

# Fat Tree – 3D Torus

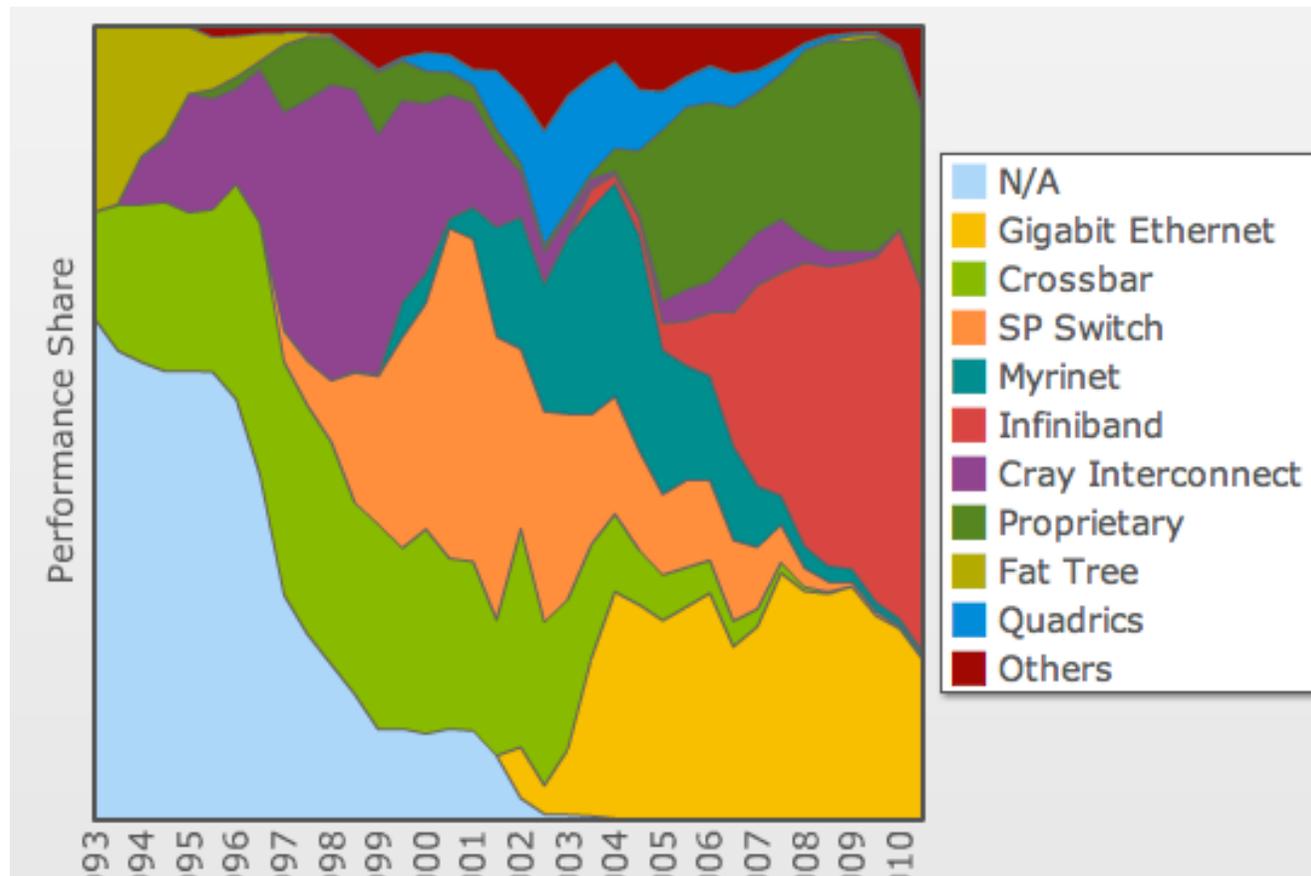


# Clos

Clos  
Network



# Top 500 Réseaux



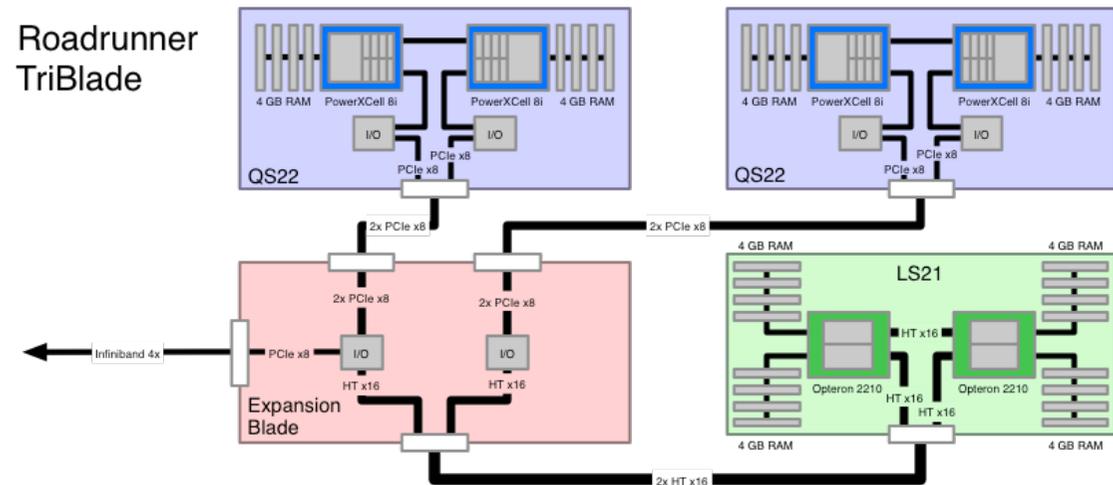
# Différentes architectures

- Grappes (clusters)
- Machines hétérogènes
  - Accélérateurs GPU



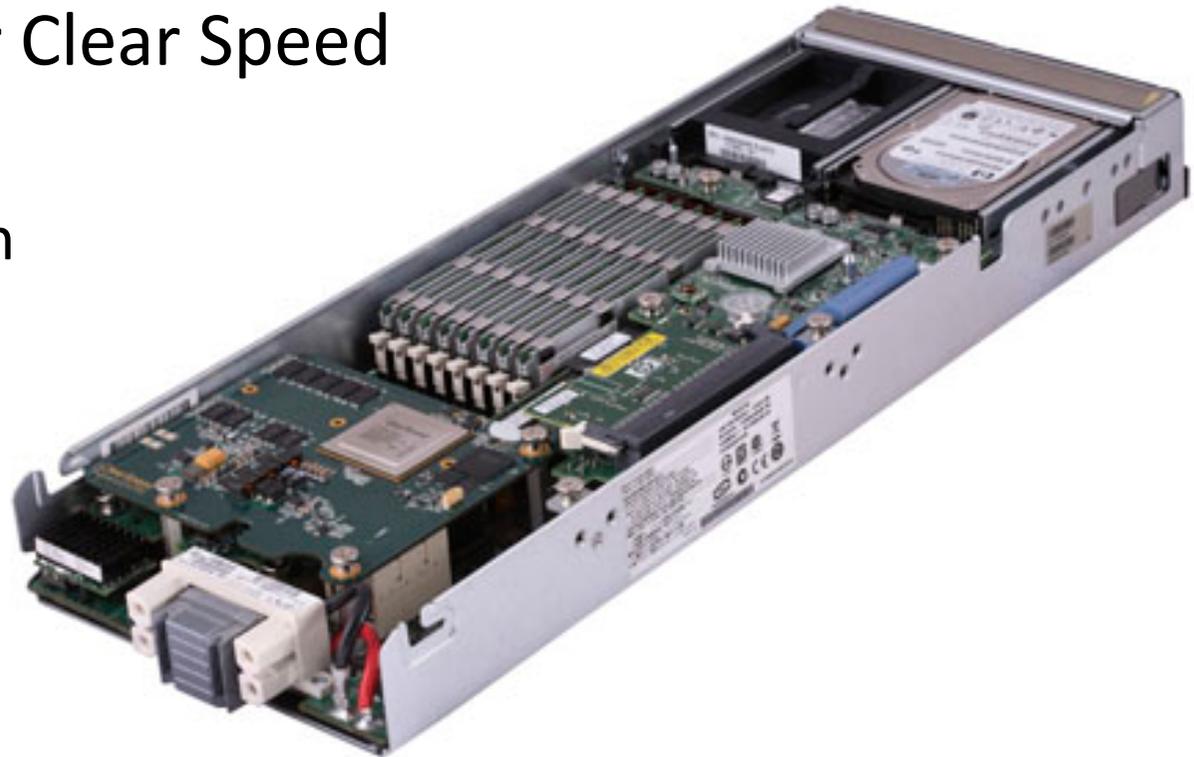
# Différentes architectures

- Grappes (clusters)
- Machines hétérogènes
  - IBM PowerXCell 8i



# Différentes architectures

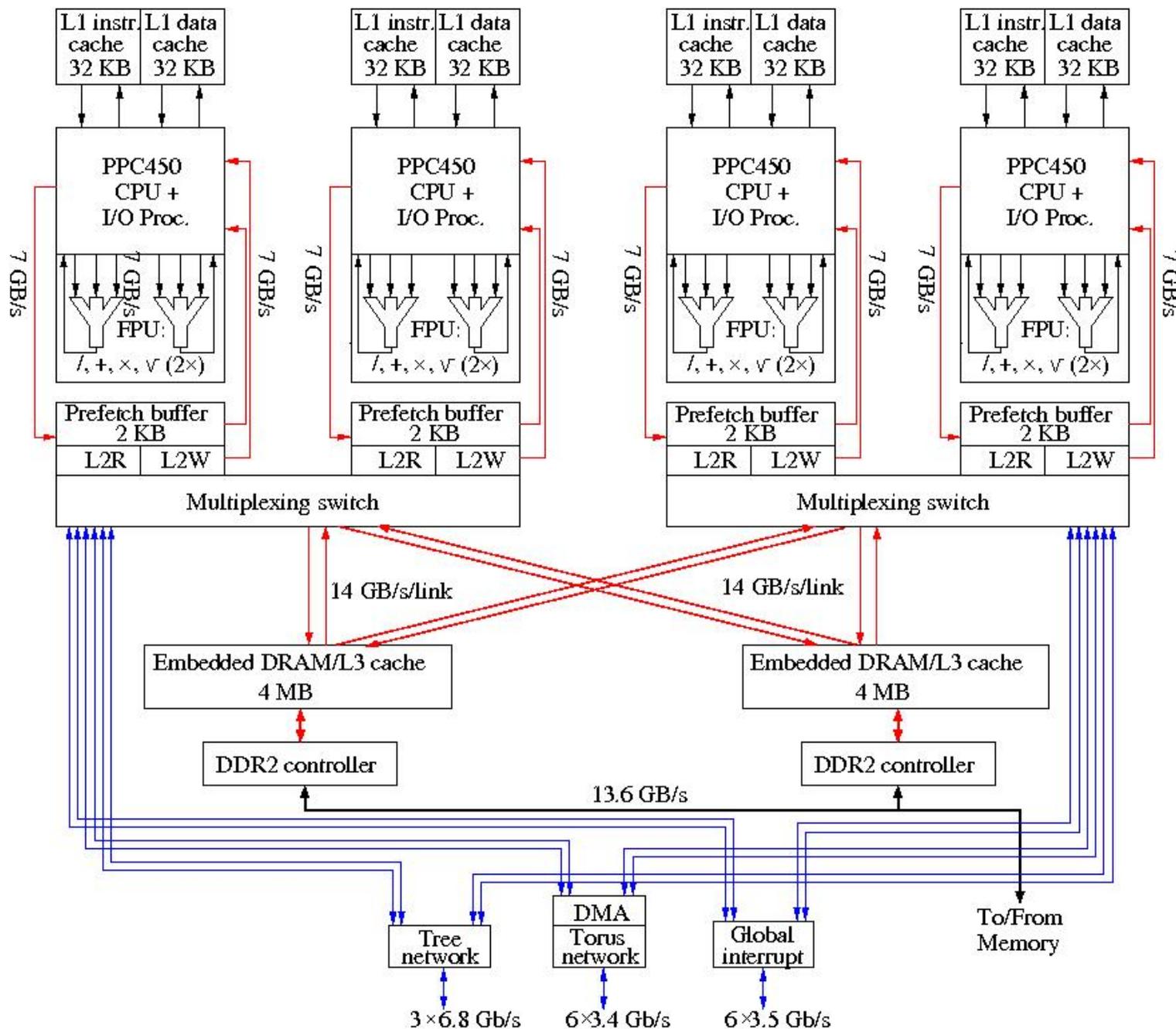
- Grappes (clusters)
- Machines hétérogènes
  - Accélérateur Clear Speed
    - FFT
    - Convolution



# Différentes architectures

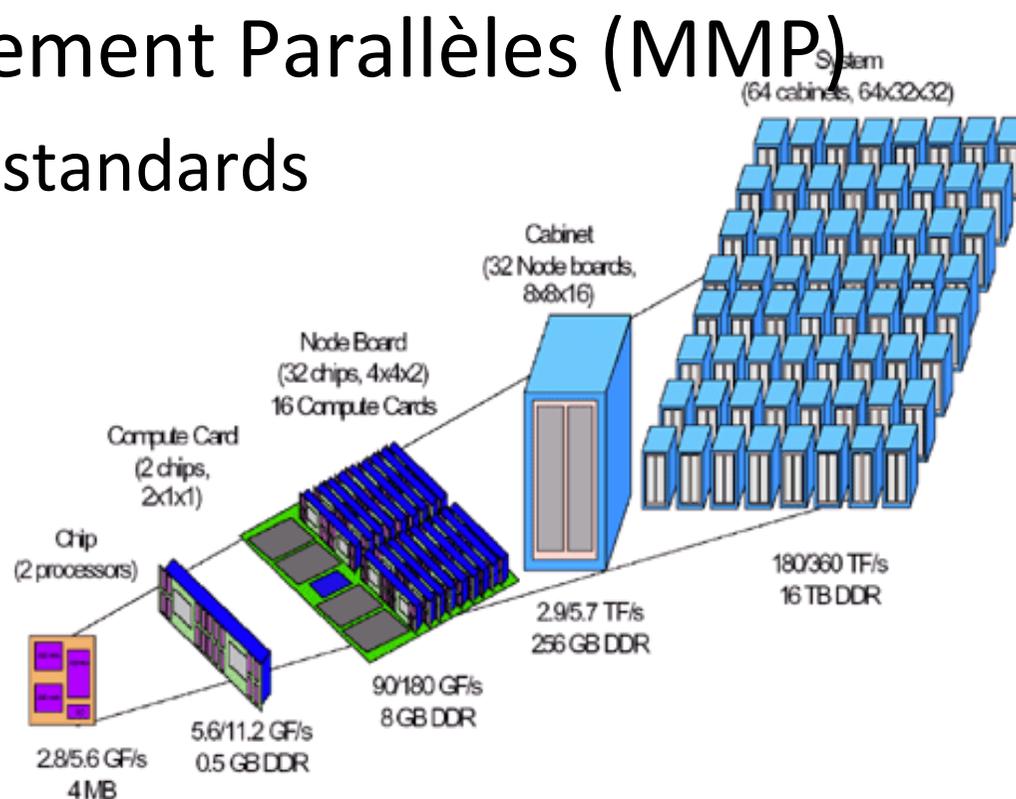
- Grappes (clusters)
- Machines hétérogènes
- Machines Massivement Parallèles (MPP)
  - Composants non standards
    - IBM Blue gene

# Blue Gene



# Différentes architectures

- Grappes (clusters)
- Machines hétérogènes
- Machines Massivement Parallèles (MMP)
  - Composants non standards
  - IBM Blue Gene



# Différentes architectures

- Grappes (clusters)
- Machines hétérogènes
- Machines Massivement Parallèles (MMP)
- Grilles de calcul
  - Partage des ressources
  - Accès sécurisé
  - Gestion des jobs et des données
  - Standardisation nécessaire



# EGEE

**eGEE**  
Enabling Grids  
for E-science

Scheduled = 21539  
Running = 25374

Application areas include:

Archeology  
Astronomy  
Astrophysics  
Civil Protection  
Comp. Chemistry  
Earth Sciences  
Finance  
Fusion  
Geophysics  
High Energy Physics  
Life Sciences  
Multimedia  
Material Sciences

>250 sites  
48 countries  
>50,000 CPUs  
>20 PetaBytes  
>10,000 users  
>150 VOs  
>150,000 jobs/day

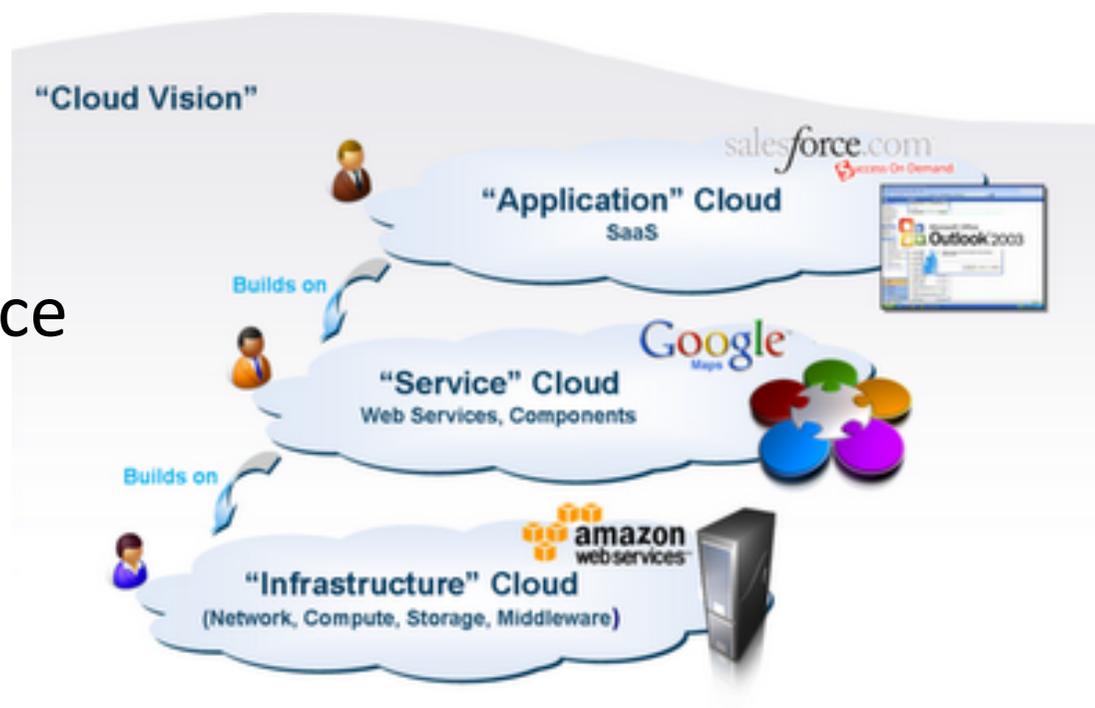
21:13:50 UTC



**GridPP**  
UK Computing for Particle Physics

# Différentes architectures

- Grappes (clusters)
- Machines hétérogènes
- Machines Massivement Parallèles (MMP)
- Grilles de calcul
- Cloud computing
  - Google MapReduce



# Différentes architectures

- Grappes (clusters)
- Machines hétérogènes
- Machines Massivement Parallèles (MMP)
- Grilles de calcul
- Cloud computing
- Peer2Peer
  - folding@home
  - BOINC

OS Type	Native TFLOPS*	x86 TFLOPS*	Active CPUs	Total CPUs
Windows	300	300	288271	3664581
Mac OS X/PowerPC	3	3	4005	144010
Mac OS X/Intel	124	124	30281	143636
Linux	258	258	95723	602748
ATI GPU	713	752	5023	145772
NVIDIA GPU	3201	6754	20135	239452
PLAYSTATION®3	800	1688	28358	1086691
Total	5399	9879	450691	6026890

# Paradigmes de la programmation des architectures distribuées

- Approches explicites
  - Passage de message
    - Programmation à base de Send / Receive
  - appel de procédure à distance
    - Modèle client / serveur
    - Programmation à base de RPC,
      - Java JEE (RMI, Corba), WebService,...
- Approches implicites
  - « mémoire virtuellement partagée »
  - « système distribué à image unique »

# Paradigmes de la programmation des architectures distribuées

- Approches explicites → **Maitrise des performances**
  - Passage de message
    - Programmation à base de Send / Receive
  - appel de procédure à distance
    - Modèle client / serveur
    - Programmation à base de RPC,
      - Java JEE (RMI, Corba), WebService,...
- Approches implicites → **Facilité du développement**
  - « mémoire virtuellement partagée »
  - « système distribué à image unique »

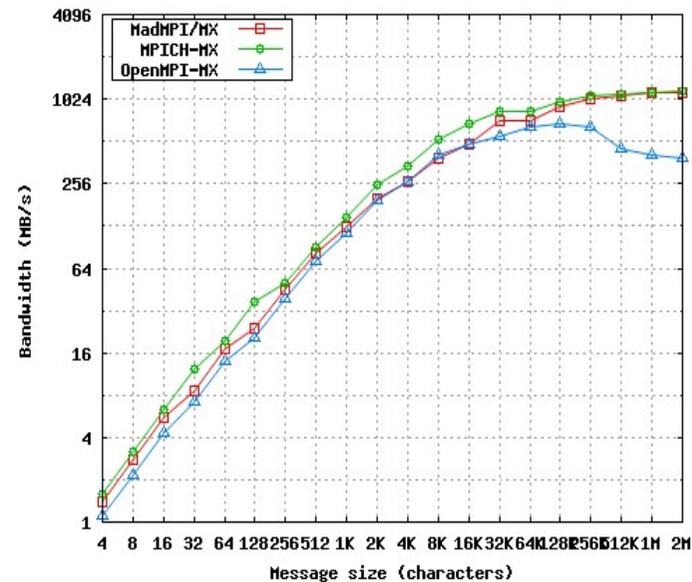
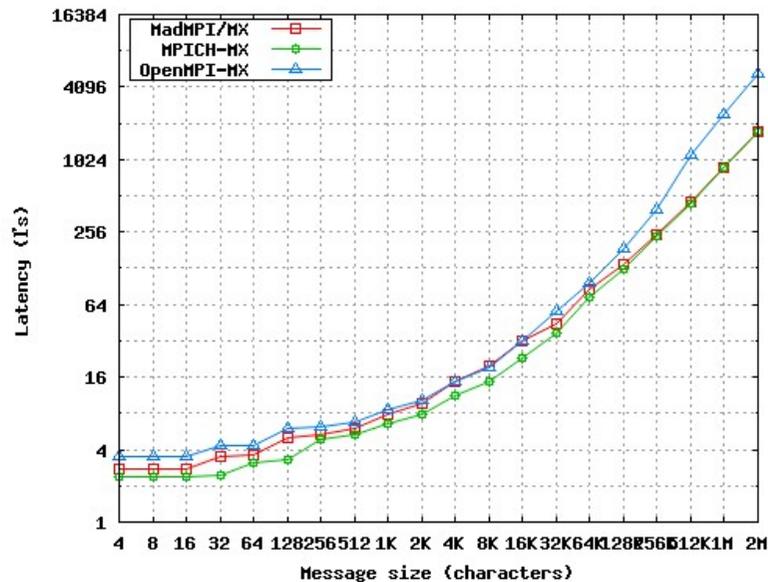
# Paradigme passage de message

- Participation de l'émetteur et du récepteur
- Communication point à point :
  - Send(destinataire, buffer, taille)
  - Receive(émetteur, buffer, taille)
- Communication collective
  - Broadcast(groupe,émetteur, buffer, taille)

# Objectifs des communications dans le cadre HPC

- Transmission performante – réseaux rapides
  - Faible latence (ordre de la microseconde)
  - Gros débit (ordre de du Go/s)

Expérience du ping-pong :



# Objectifs des communications dans le cadre HPC

- Transmission performante
  - Permettre le calcul durant les communications
    - Ne pas chercher à synchroniser le send et le receive
    - Découpler les appels à send/recieve de l'émission / réception physique des données
  - ➔ Communication en arrière-plan

# Objectifs des communications dans le cadre HPC

- Permettre le calcul durant les communications
  - Aspect bloquant des primitives de communication
    - Bloquant
      - Sortir de l'appel que lorsque le buffer est disponible
    - Non bloquant
      - Sortir de l'appel même si le buffer est indisponible
      - Nécessite une primitive pour tester / attendre la disponibilité du buffer

# Objectifs des communications dans le cadre HPC

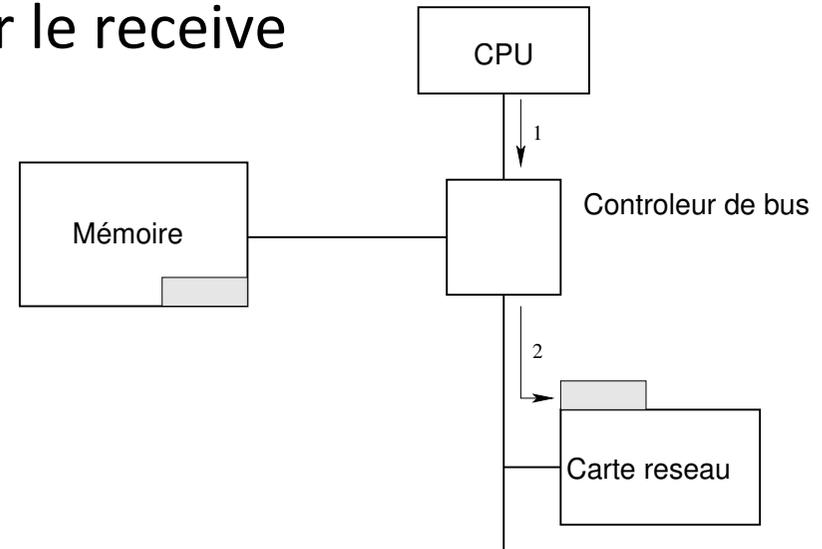
- Permettre le calcul durant les communications
  - Aspect bloquant des primitives de communication
  - Aspect synchronisant des primitives de communication
    - Synchrone
      - Sortir de l'appel que lorsque le récepteur a appelé receive
    - Asynchrone
      - Ne pas tenir compte du récepteur

# Permettre le calcul durant les communications

- Trois principales techniques de communication exploitée
  - PIO
    - Copie à l'émission comme à la réception
  - DMA + copie
    - Copie à la réception
  - DMA zéro-copie (réseaux rapides)
    - Synchronisation des cartes de communication via un rendez-vous

# PIO + copie

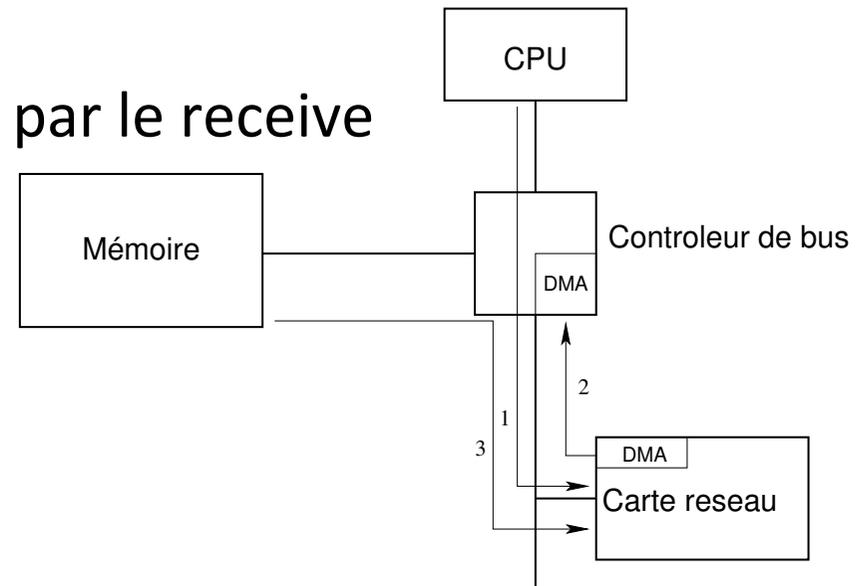
- Programmed input output
  - ① Le processeur émetteur pousse les données en les copiant directement celles-ci dans la carte
  - ② La carte réceptrice copie le résultat dans un buffer en mémoire
  - ③ Le message sera recopié par le receive



# DMA + copie

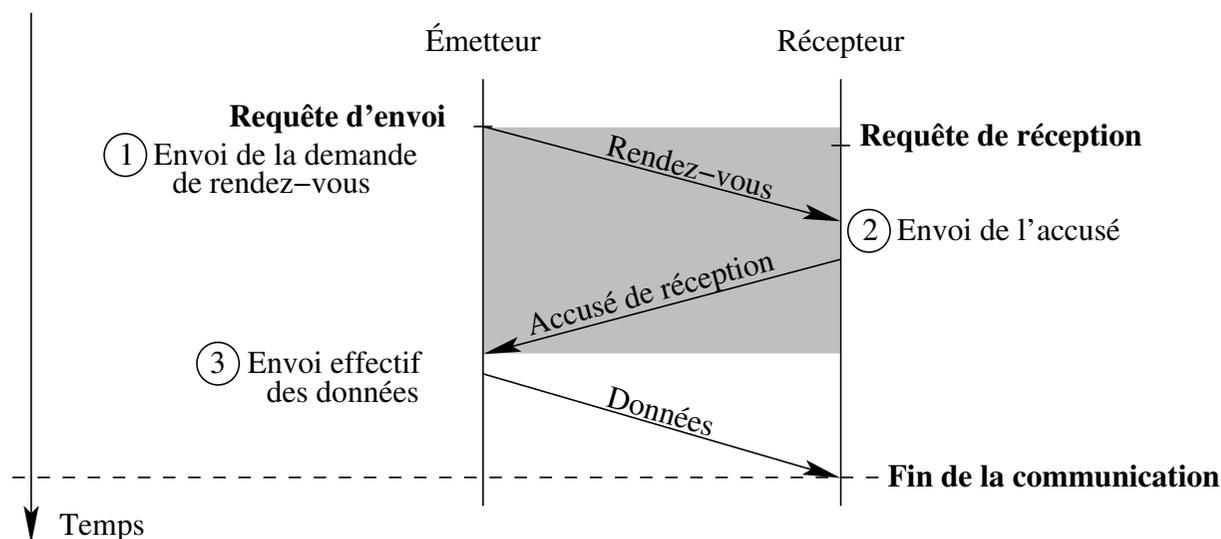
- Direct Memory Access

- ① Le processeur émetteur informe la carte du transfert à réaliser
- ② La carte demande le transfert au contrôleur DMA
- ③ La carte réceptrice copie le résultat dans un buffer en mémoire
- ④ Le message sera recopié par le receive



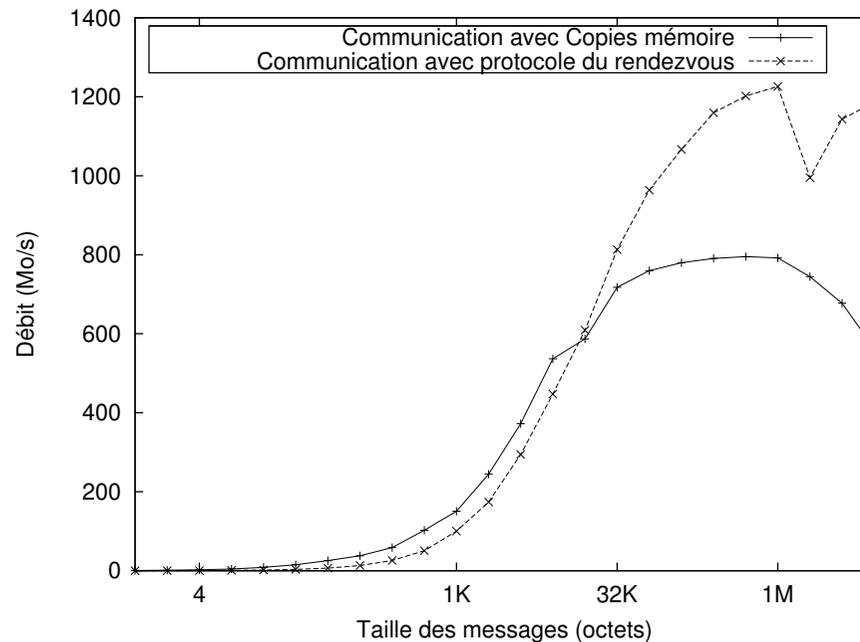
# DMA zéro copie réseaux rapides

- Le processeur émetteur/récepteur informe la carte du transfert à réaliser
  - ① La carte émettrice demande un rendez-vous à la carte réceptrice
  - ② La carte réceptrice prépare son DMA puis accorde le rendez-vous
  - ③ La carte émettrice demande le transfert au contrôleur DMA
- Le transfert est réalisé via les buffers internes aux cartes

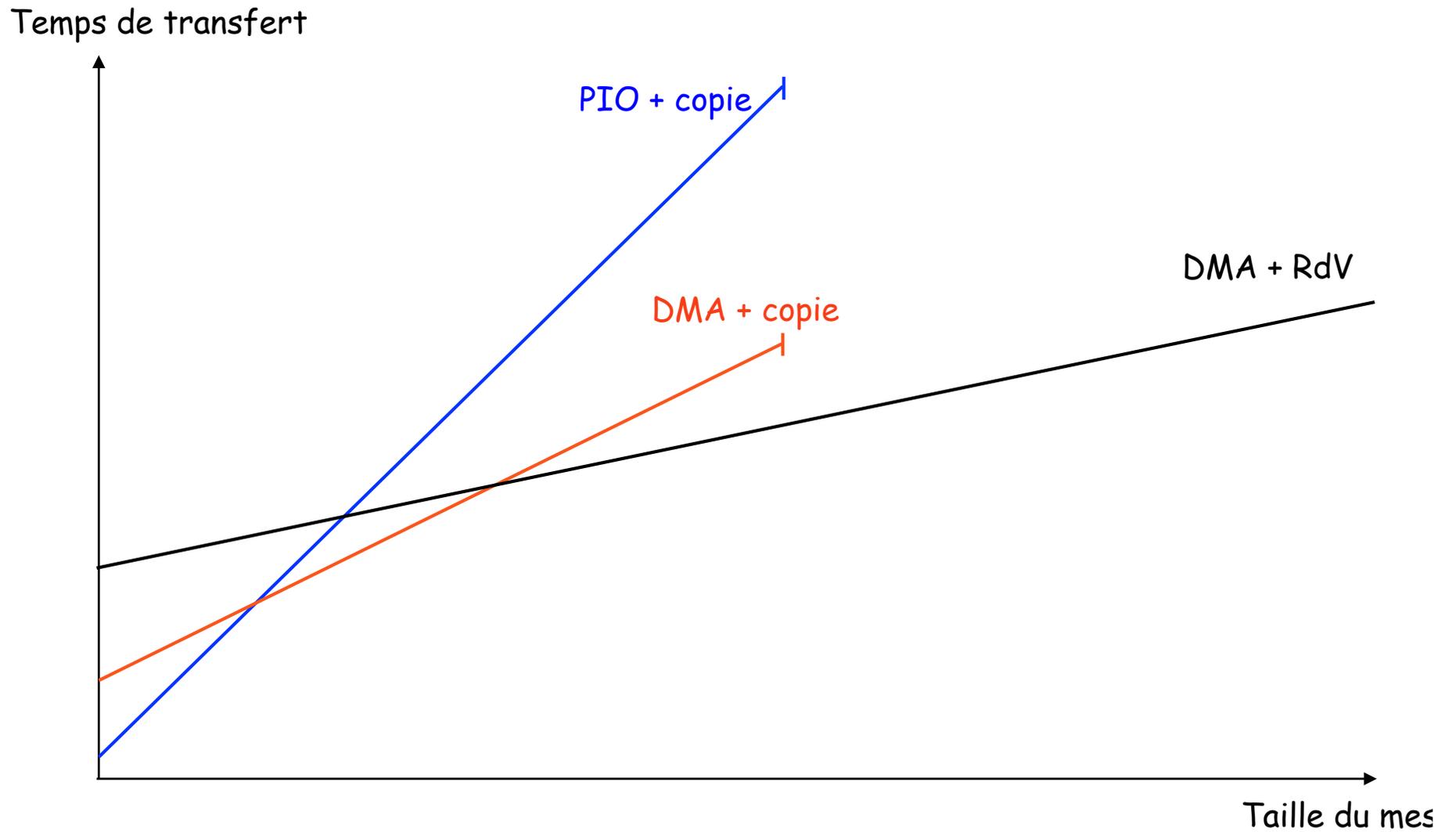


# DMA zéro copie

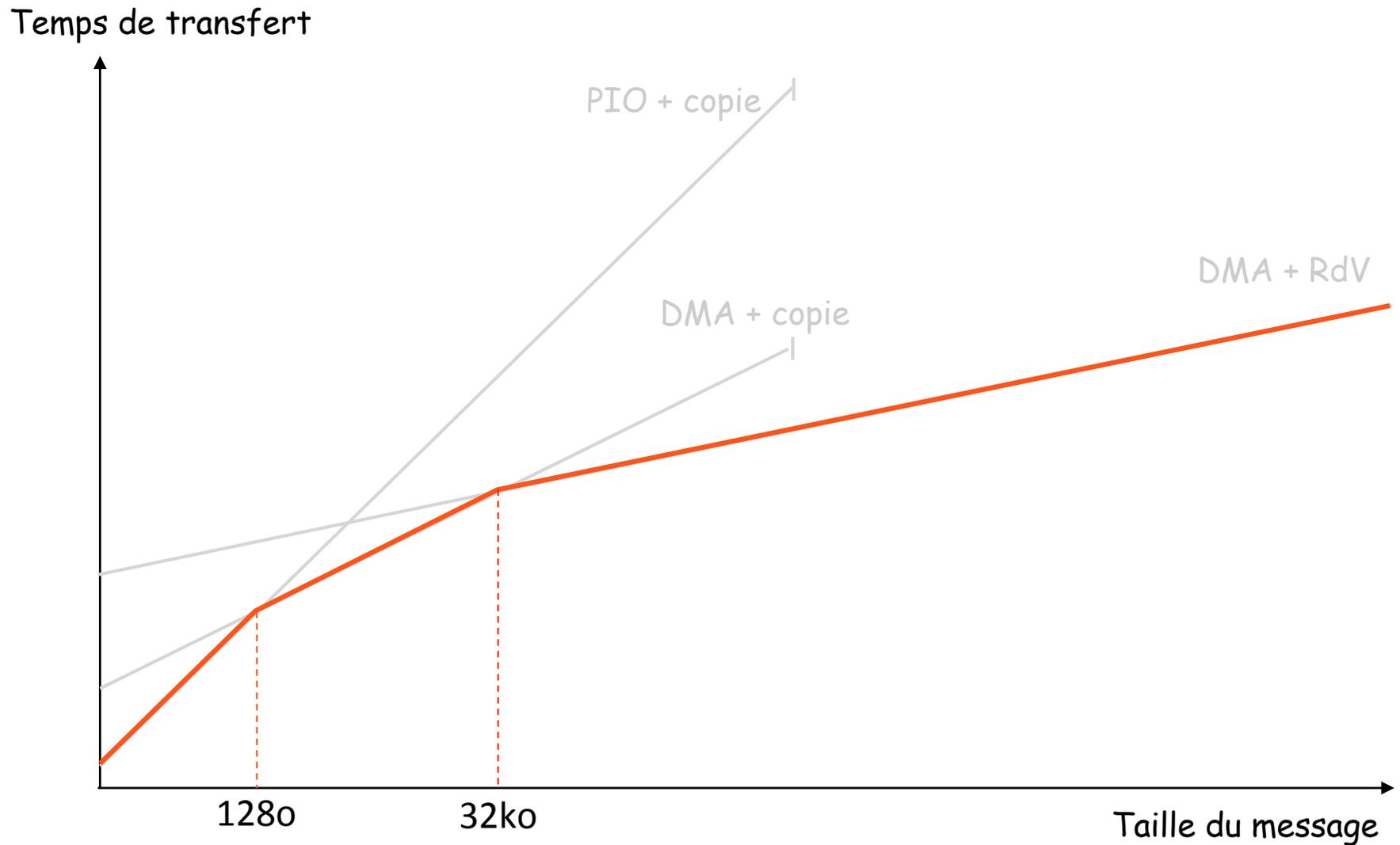
- Le processeur émetteur/récepteur informe la carte du transfert à réaliser
  - ① La carte émettrice demande un rendez-vous à la carte réceptrice
  - ② La carte réceptrice prépare son DMA puis accorde le rendez-vous
  - ③ La carte émettrice demande le transfert au contrôleur DMA
- Le transfert est réalisé via les buffers internes aux cartes



# Performances

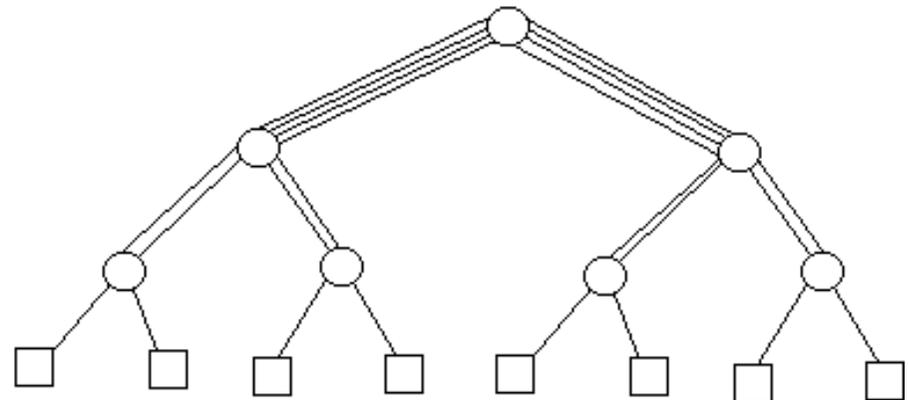


# Performances



# Objectifs des communications dans le cadre HPC

- Transmission performante
- Parallélisme des communications
  - Capacité a transmettre beaucoup de message en parallèle
  - *Bisection bandwidth*
    - *Partition du réseau en deux groupes pour les faire communiquer*



# Objectifs des communications dans le cadre HPC

- Transmission performante
  - Parallélisme des communications
  - Fiabilité des communications
    - Matériel fiable
      - Correction à la volée des erreurs
    - Routage simplifié
      - Gestion de la congestion avant tout par le surdimensionnement
    - Sécurisation des communications
      - Isoler la grappe ou la sous grappe, les sessions
- Éviter la pile TCP / IP au sein des clusters

# Message Passing Interface

`MPI_Send(buffer, count, type, destination, tag, communicateur)`

`MPI_Recv(buffer, count, type, source, tag, communicateur, &status)`

- Standard industriel incontournable
  - les plateformes sont conçues pour faire tourner MPI
- Normalisé depuis 1994
- Approche processus
  - Pas de false sharing, pas de problème de cohérence mémoire
- Plus souvent utilisé pour programmer les machines à mémoire commune qu'OpenMP ;-)
  - Qui peut le plus peut le moins
  - Les programmeurs cherchent à minimiser les communications
    - Effort d'optimisation plus important que sur OpenMP

Voir <https://computing.llnl.gov/tutorials/mpi>

# Les points forts de MPI

- Standard
- Portable, facile à utiliser
  - Les messages ne se doublent pas (ordre fifo)
  - Mais difficile à débogger
- Simplifie la programmation efficace sur grappe
  - Sélectionne le bon mode de communication
    - Zéro copie
    - Pilote adapté (Mémoire partagée, infiniband, TCP/IP)
  - Opérations collectives (MPI-2 1996)
    - Distribution suivant la topologie (arborescent)
- Possibilité d'utiliser des threads
  - MPI + OpenMP
- Interface très riche
  - Trop ?

# MPI Hello world

```
#include <stdio.h>
#include <mpi.h>
int main( int argc, char *argv[]){
    int rank, size;

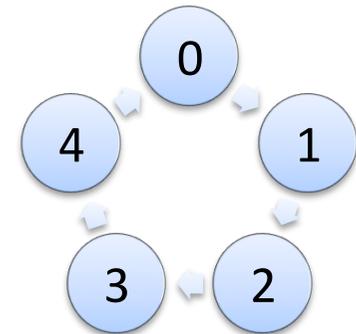
    MPI_Init( &argc, &argv );
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);
    printf( "Hello world from process %d of %d\n",
            rank, size );

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

```
> mpicc -o hello hello.c
> mpiexec -machinefile les-machines -n 4 hello
Hello world from process 1 of 4
Hello world from process 3 of 4
Hello world from process 0 of 4
Hello world from process 2 of 4
```

# Communication d'un jeton en anneau

```
if (rank == 0)
{
    printf( "Jeton lance par le maitre (%d participants) \n", size );
    MPI_Send(&token, 1, MPI_CHAR, 1, tag, MPI_COMM_WORLD);
    MPI_Recv(&token, 1, MPI_CHAR, size-1, tag, MPI_COMM_WORLD, &etat);
    printf( "Jeton reçu par le maitre \n");
}
else
{
    MPI_Recv(&token, 1, MPI_CHAR, rank-1, tag, MPI_COMM_WORLD, &etat);
    printf( "Jeton chez %d \n", rank);
    MPI_Send(&token, 1, MPI_CHAR, (rank+1) % size, tag, MPI_COMM_WORLD);
}
}
```

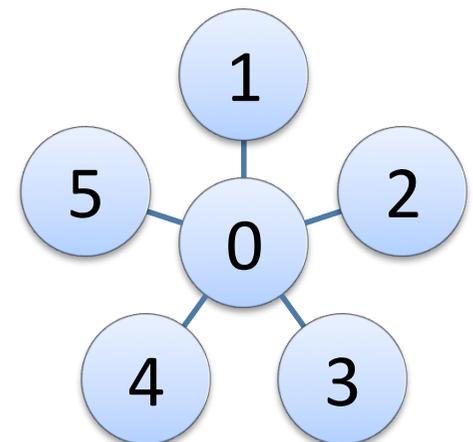


# Schéma de calcul Maître / Esclave

## Jeton centralisé

```
if (rank == 0) {
    for(i = 0; i < 3*(size-1); i++) {
        MPI_Recv(&token, 1, MPI_CHAR, MPI_ANY_SOURCE, 2, MPI_COMM_WORLD, &etat);
        MPI_Send(&token, 1, MPI_CHAR, etat.MPI_SOURCE, 2, MPI_COMM_WORLD);
        MPI_Recv(&token, 1, MPI_CHAR, etat.MPI_SOURCE, 2, MPI_COMM_WORLD, &etat);
    }
    printf( " done \n");
} else
for(i = 0; i < 3; i++){
    MPI_Send(&token, 1, MPI_CHAR, 0, 2, MPI_COMM_WORLD);

    MPI_Recv(&token, 1, MPI_CHAR, 0, 2, MPI_COMM_WORLD, &etat);
    printf( "Jeton chez %d \n", rank);
    //sleep(1);
    MPI_Send(&token, 1, MPI_CHAR, 0, 2, MPI_COMM_WORLD);
}
}
```



# Les modes de communication

- Bloquant

`MPI_Send(buffer,count,type,dest,tag,comm)`

`MPI_Recv(buffer,count,type,source,tag,comm,status)`

- Immédiat (Non bloquant)

`MPI_Isend(buffer,count,type,dest,tag,comm,request)`

`MPI_Irecv(buffer,count,type,source,tag,comm,request)`

Il faut faire attention à ce que le buffer ne soit pas être (ré-)utilisé trop tôt en émission comme en réception

`MPI_Wait (&request,&status)`

`MPI_Test (&request,&resultat,&status)`

`MPI_Waitall (count,&array_of_requests,&array_of_statuses)`

# Recouvrement calcul communication envoyer son identité à ses voisins

```
int numtasks, rank, next, prev, buf[2], tag1=1, tag2=2;
```

```
MPI_Request reqs[4];
```

```
MPI_Status stats[4];
```

```
MPI_Init(&argc,&argv);
```

```
MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &numtasks);
```

```
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
```

```
prev = (rank-1)%numtask;
```

```
next = (rank+1)%numtask;
```

```
MPI_Irecv(&buf[0], 1, MPI_INT, prev, tag1, MPI_COMM_WORLD, &reqs[0]);
```

```
MPI_Irecv(&buf[1], 1, MPI_INT, next, tag2, MPI_COMM_WORLD, &reqs[1]);
```

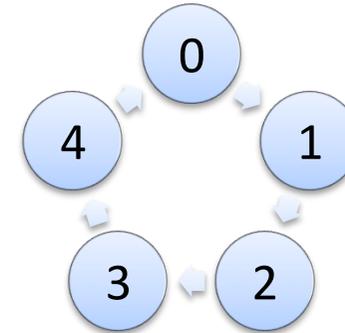
```
MPI_Isend(&rank, 1, MPI_INT, prev, tag2, MPI_COMM_WORLD, &reqs[2]);
```

```
MPI_Isend(&rank, 1, MPI_INT, next, tag1, MPI_COMM_WORLD, &reqs[3]);
```

```
{ do some work }
```

```
MPI_Waitall(4, reqs, stats);
```

```
MPI_Finalize();
```



# échange de deux buffers

Les processus 0 et 1 doivent placer dans le buffer b le contenu du buffer a de l'autre processus

```
MPI_send(&b, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD);  
MPI_recv(&a, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD);
```

# échange de deux buffers

```
MPI_send(&b, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD);  
MPI_recv(&a, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD);
```

→ Possibilité d'interblocage

Si taille a et b est suffisamment grande

- Attente de la libération d'un buffer interne pour une copie
- Attente de l'acquittement en mode rdv

# échange de deux buffers

```
if(rank == 0)
{
    MPI_recv(&a, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD);
    MPI_send(&b, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD);
}
else
{
    MPI_send(&b, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD);
    MPI_recv(&a, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD);
}
```

# échange de deux buffers

```
MPI_Request Sreq, Rreq;  
MPI_Status Ssta, Rsta;  
int a, b;  
...  
MPI_Irecv(&a, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD, &Rreq);  
MPI_Isend(&b, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD, &Sreq);  
...  
// calcul  
...  
MPI_Wait(&Sreq, &Ssta);  
MPI_Wait(&Rreq, &Rsta);  
...
```

# échange de deux buffers

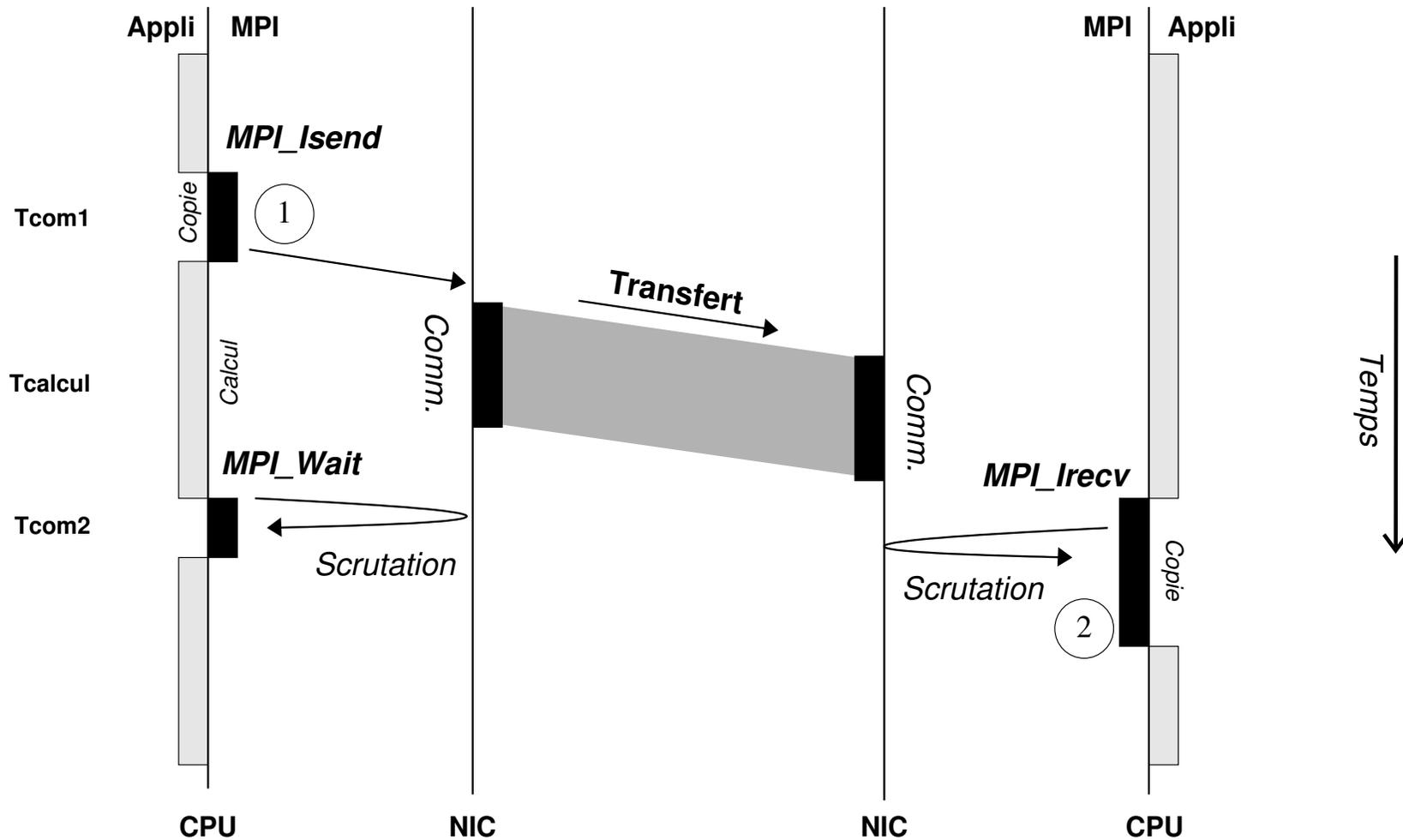
```
MPI_Irecv(&a, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD, &Rreq);
MPI_Isend(&b, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD, &Sreq);
...
MPI_Wait(&Sreq, &Ssta);
MPI_Wait(&Rreq, &Rsta);
...
```

Alternative :

```
int MPI_Sendrecv(
    void *sendbuf, int sendcount, MPI_Datatype sendtype, int dest, int sendtag,
    void *recvbuf, int recvcount, MPI_Datatype recvtype, int source, int recvtag,
    MPI_Comm comm, MPI_Status *status )

int MPI_Sendrecv(&a, taille, MPI_INT, 1-rank, tag,
                &b, taille, MPI_INT, 1-rank, tag, MPI_COMM_WORLD, &req);
```

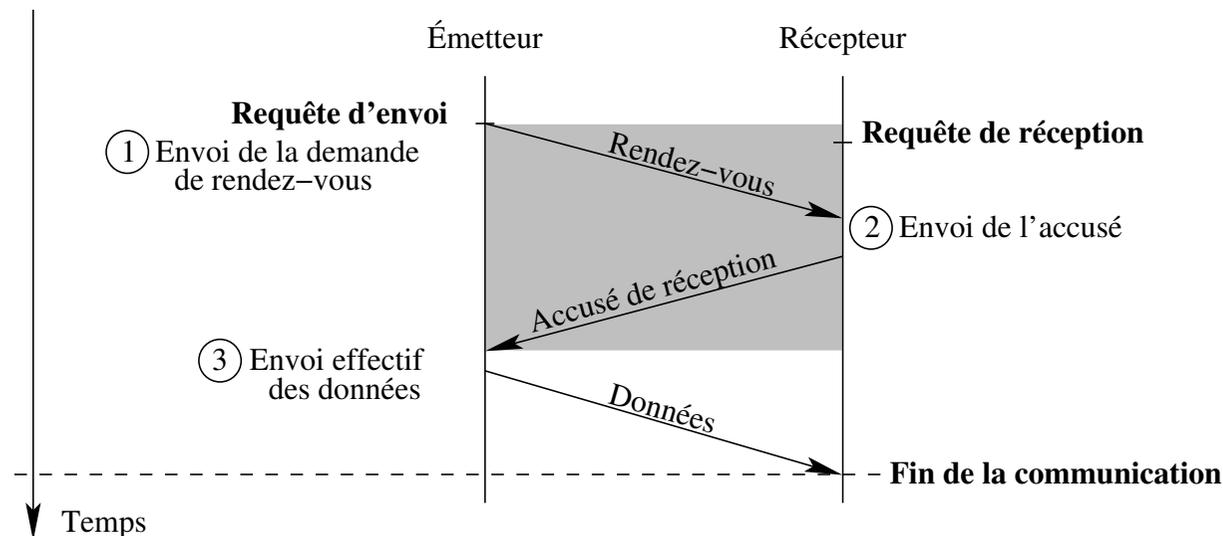
# Recouvrement calcul communication comportement avec copie



# Recouvrement calcul communication

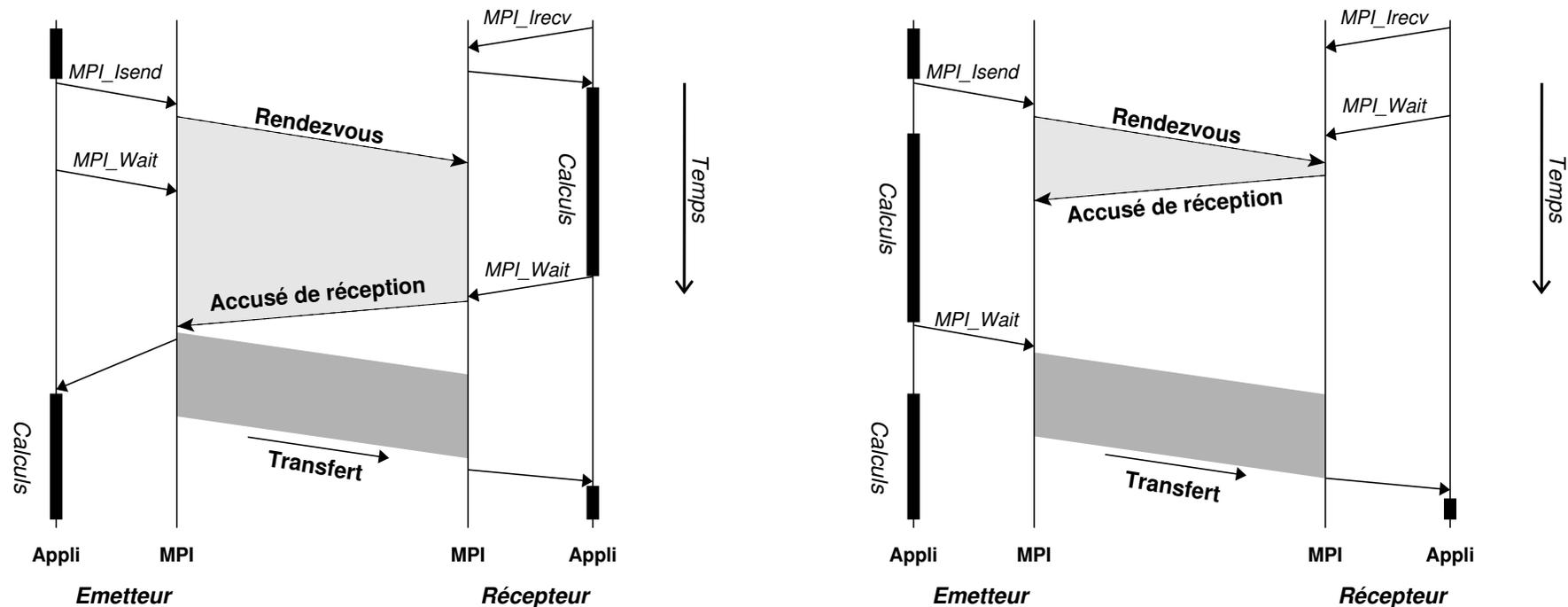
## Rappel : DMA zéro copie sur réseau rapide

- Le processeur émetteur/récepteur informe la carte du transfert à réaliser
  - ① La carte émettrice demande un rendez-vous à la carte réceptrice
  - ② La carte réceptrice prépare son DMA puis accorde le rendez-vous
  - ③ La carte émettrice demande le transfert au contrôleur DMA
- Le transfert est réalisé via les buffers internes aux cartes



# Recouvrement calcul communication guet-apens du rendez-vous

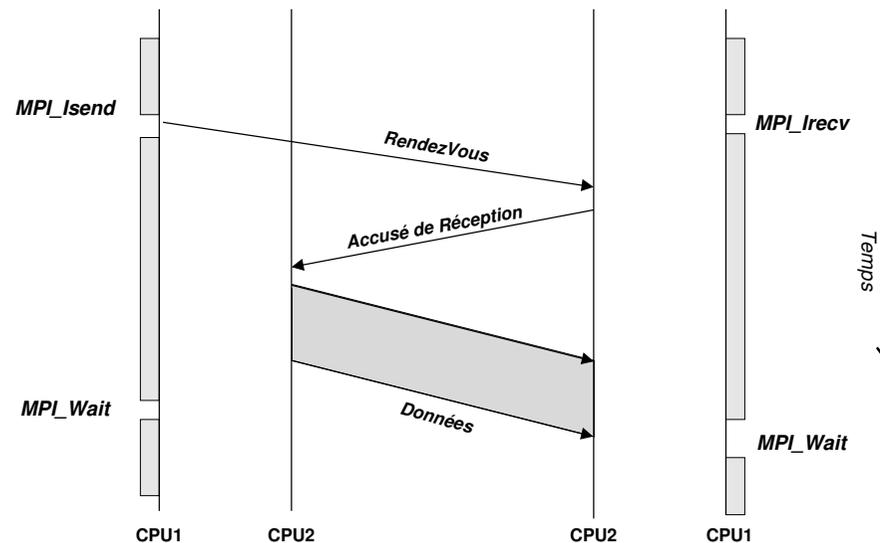
*Le transfert effectif n'a lieu que lorsque l'accusé de réception est pris en compte par la couche MPI de l'émetteur.*



Émission bloquée en attente alors qu'émetteur et récepteur sont prêts

# Solutions au problème du rendez-vous

- Scrutation : donner souvent la main à la bibliothèque
    - Truffer le code d'appel à `MPI_Test()`
  - Interruption : utiliser un thread de progression
    - Se bloque pour attendre une interruption matérielle
    - Pousse le message au réveil
    - Doit être ordonnancé très rapidement (réactivité du S.E.)
- ➔ Surcoûts (changements de contextes et interruptions)

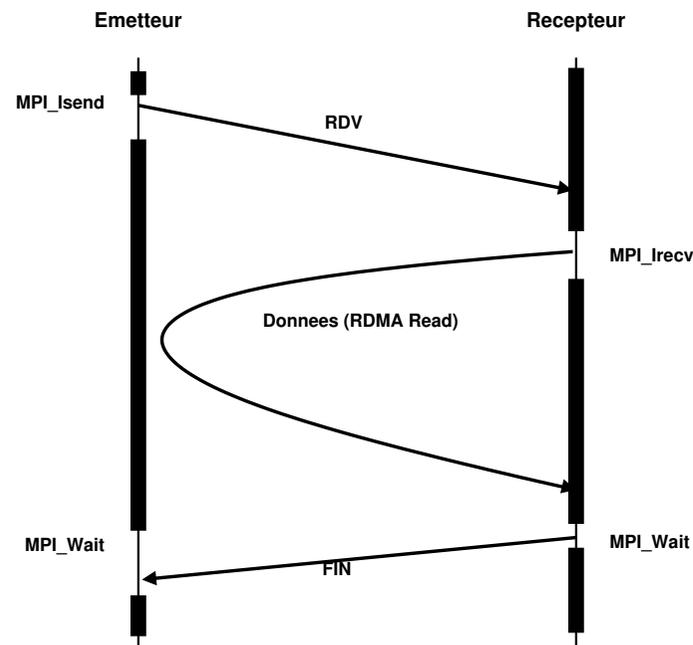


# Solutions au problème du rendez-vous

- Scrutation : donner souvent la main à la bibliothèque
- Interruption : utiliser un thread de progression
  - Réactivité (S.E.)
  - Surcoûts
- « Attente mixte »
  - Scrutation pendant un certain temps puis appel à un thread de progression
  - À la manière des *spinlocks*

# Solutions au problème du rendez-vous

- Scrutation : donner souvent la main à la bibliothèque
- Interruption : utiliser un thread de progression
- Attente mixte
- Technique du *Remote DMA* (MPI 2)
  - Lecture / écriture à distance dans la mémoire
    - Mémoire commune
    - Infiniband

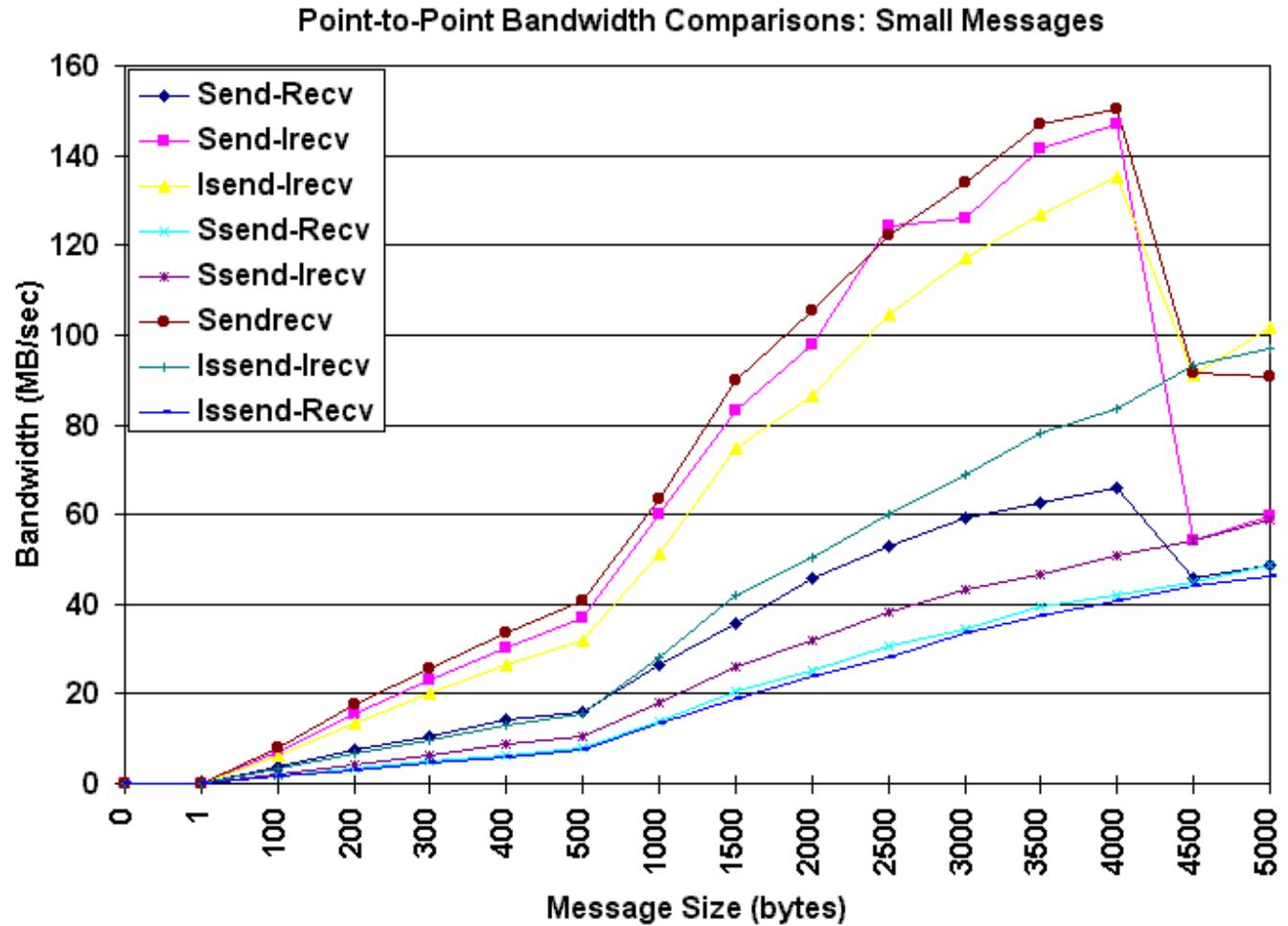


# Autres primitives de communication

- Ssend termine lorsque le buffer est réutilisable lorsque la réception a commencé et que le buffer peut être réutilisé (mode synchrone)
- Rsend (Ready send) termine lorsque le buffer peut être réutilisé
  - Le recv correspondant est supposé préalablement posté
  - Évite la demande de rendez-vous
- Bsend termine après recopie des données dans un buffer
  - Buffer\_attach(void\*,size\_t) / Buffer\_detach pour allouer le buffer du processus
- Irsend, lbsend, lssend
  - influent sur l'interprétation du test/wait qui indique la fin de la réception

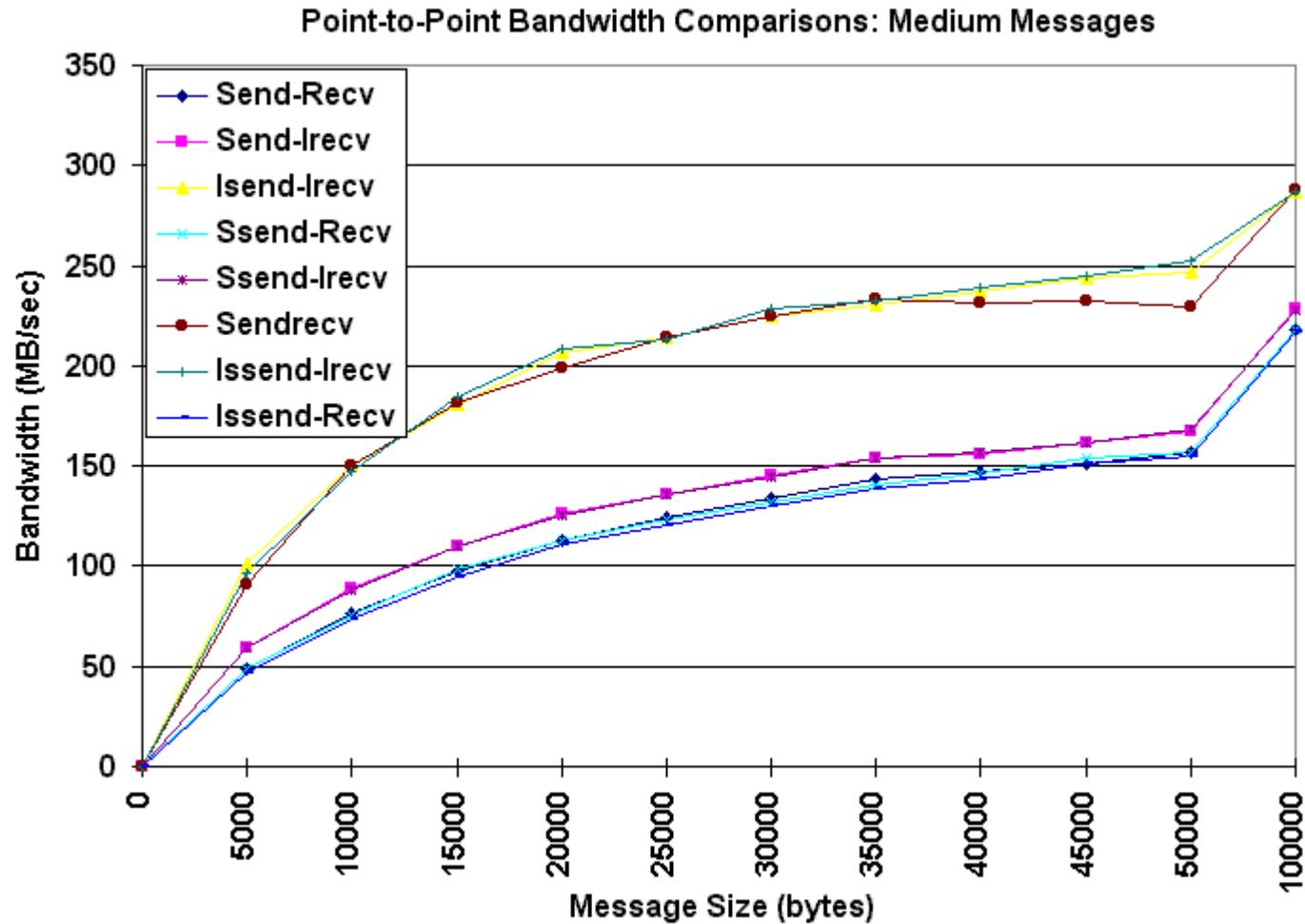
# Performances (LLNL)

[https://computing.llnl.gov/tutorials/mpi\\_performance/](https://computing.llnl.gov/tutorials/mpi_performance/)



# Performances (LLNL)

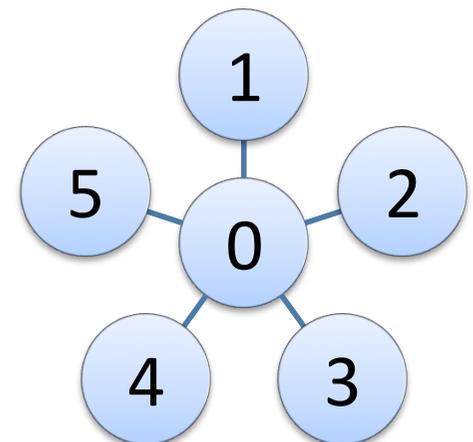
[https://computing.llnl.gov/tutorials/mpi\\_performance/](https://computing.llnl.gov/tutorials/mpi_performance/)



# Schéma de calcul Maitre / Esclave

## Ready send

```
if (rank == 0) {
    for(i = 0; i < 3*(size-1); i++) {
        MPI_Recv(&demande, 1, MPI_CHAR, MPI_ANY_SOURCE, 2, MPI_COMM_WORLD, &etat);
        MPI_Irecv(&token, T, MPI_CHAR, etat.MPI_SOURCE, 2, MPI_COMM_WORLD, &etat,&req);
        MPI_Rsend(&token, T, MPI_CHAR, etat.MPI_SOURCE, 2, MPI_COMM_WORLD);
        MPI_Wait(&req,&etat);
    }
    printf( " done \n");
} else
    for(i = 0; i < 3; i++){
        MPI_Irecv(&token, T, MPI_CHAR, 0, 2, MPI_COMM_WORLD, &etat,&req);
        MPI_Send(&demande, 1, MPI_CHAR, 0, 2, MPI_COMM_WORLD);
        MPI_Wait(&req,&etat);
        printf( "Jeton chez %d \n", rank);
        work();
        MPI_Rsend(&token, T, MPI_CHAR, 0, 2, MPI_COMM_WORLD);
    }
}
```



# Utilisation de la variable status

- `status.MPI_SOURCE`
- `status.MPI_TAG`
- `status.MPI_ERROR`
  
- `int MPI_Get_count(&status, datatype, &count)`
  
- `int MPI_probe(source, tag, comm, &flag, &status)`
  - Attendre un message sans effectuer la réception
  - `flag` = un message répondant aux contraintes précisées est disponible
  - La variable `status` est renseignée
  - Ex. : dimensionner un buffer de réception
  - `MPI_lprobe()`

# Optimisations

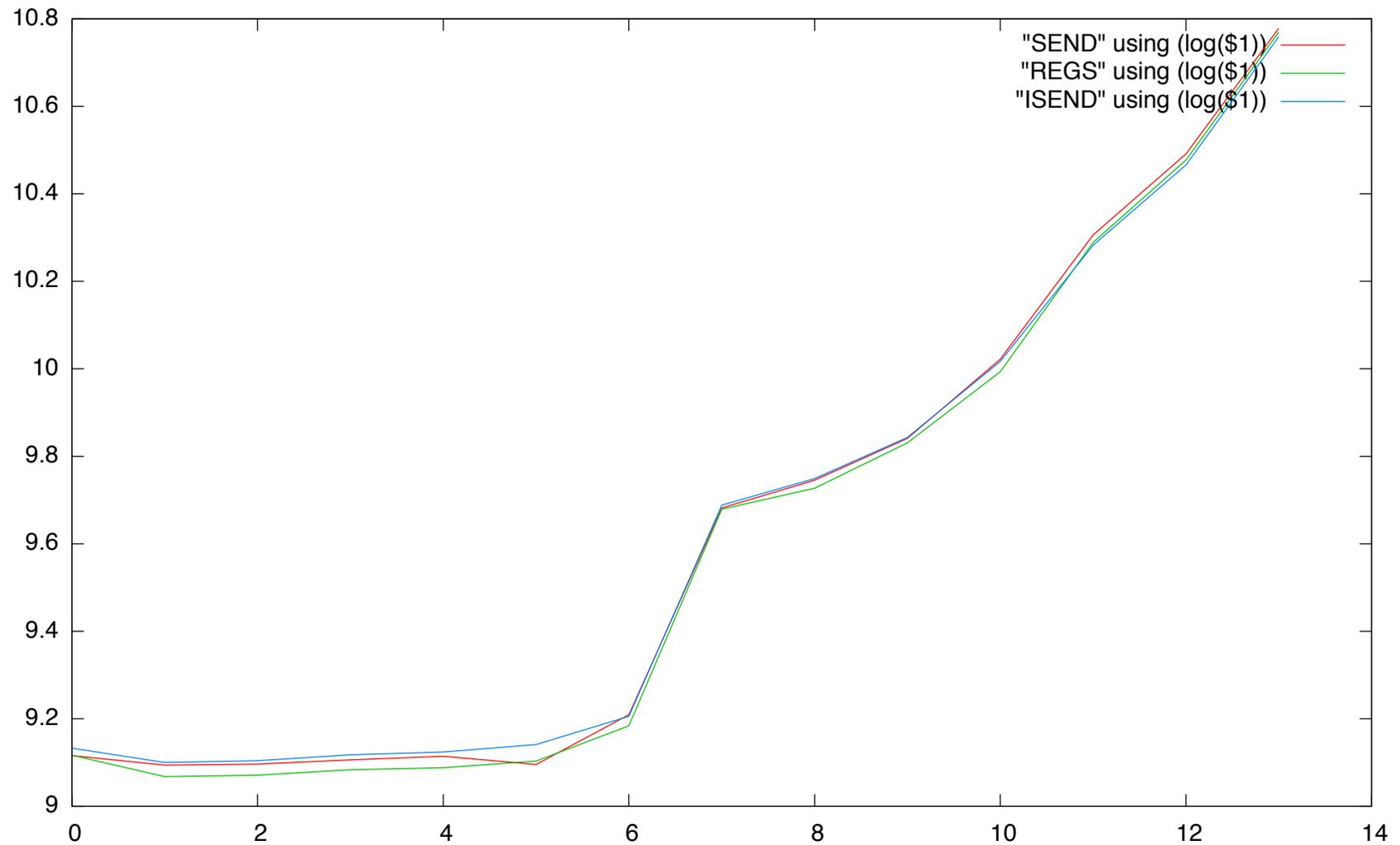
## Communications persistantes

Enregistrer des requêtes pour les rejouer plusieurs fois

- Économise du temps sur la création de la requête
- Factorise du code
  
- `int MPI_Send_init(buf, count, datatype, dest, tag, comm, &request)`
- `int MPI_Recv_init(buf, count, datatype, source, tag, comm, &request)`
  
- `int MPI_Start(&request)`
- `int MPI_Startall(count, array_of_requests)`
  
- `int MPI_Waitall(count, array_of_requests, array_of_statuses)`
- `int MPI_Waitany(count, array_of_requests, &index, &status)`
- `int MPI_Waitsome(count, array_of_requests, array_of_indices, array_of_statuses)`

# Expérience sur infini

~200 cycles de gain sur un aller/retour



# Optimisation création de datatypes

- Interface pour construire des paquets de données
  - Regrouper de façon automatisée des données
  - Économiser des requêtes
- Empaqueter / dépaqueter des données (PVM)
  - Type MPI\_PACKED
  - MPI\_PACK() / MPI\_UNPACK()
    - Recopie dans un buffer
- Définir un type dérivé (datatype) pour éviter si possible les octets
  - à partir des types de base
    - MPI\_CHAR MPI\_SHORT MPI\_INT MPI\_LONG MPI\_UNSIGNED\_CHAR MPI\_UNSIGNED\_SHORT MPI\_UNSIGNED\_LONG MPI\_UNSIGNED MPI\_FLOAT MPI\_DOUBLE MPI\_LONG\_DOUBLE MPI\_BYTE MPI\_PACKED
  - En créant des structures (struct)
  - En juxtaposant plusieurs fois un même datatype (contiguous)
  - En extrayant itérativement et régulièrement des données d'un datatype (vector)
  - En extrayant itérativement des données suivant un tableau d'index certains éléments d'un tableau (indexed)

# Exemple de construction d'un datatype

Objectif : envoyer les bords d'une macro cellule aux voisins

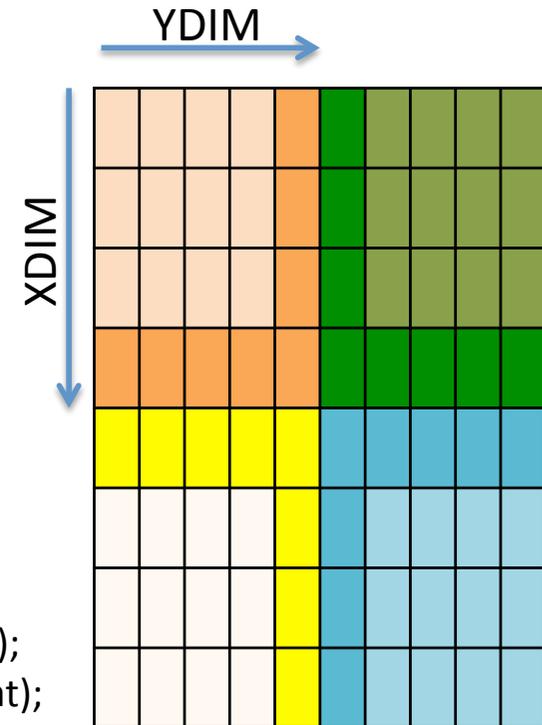
```
MPI_Type_vector(count, blocklength, stride, oldtype, &newtype)
```

Les débuts de blocs sont séparés de *stride* fois la taille de oldtype

```
MPI_Datatype colonne_t;  
MPI_Type_vector(XDIM, 1, YDIM, MPI_CHAR, &colonne_t);  
MPI_Type_commit(&colonne_t);
```

```
MPI_Isend(&tab[out][1][1],1,colonne_t,Gauche,1,MPI_COMM_WORLD);  
MPI_Isend(&tab[out][1][YDIM],1,colonne_t,Droite,1,MPI_COMM_WORLD);  
MPI_Irecv(&tab[in][1][1],1,colonne_t,Gauche,1,MPI_COMM_WORLD,&etat);  
MPI_Irecv(&tab[in][1][YDIM],1,colonne_t,Droite,1,MPI_COMM_WORLD,&etat);
```

- Optimisation dépendant de l'implémentation et du contexte:
  - utilisation d'*iovec* ou de copie
- On peut avoir un datatype différent à la réception
  - On peut émettre en ligne et recevoir en colonne...



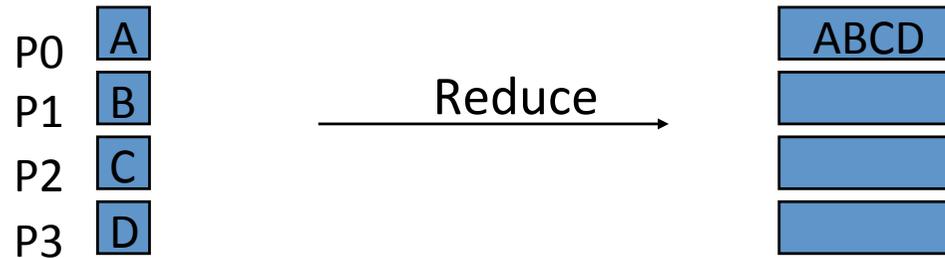
# Opérations & communication collectives

- Toutes les opérations collectives sont bloquantes (pour le moment)
  - Les processus doivent poster les requêtes dans le même ordre et utiliser le même communicateur
- Les processus n'exécutent pas *simultanément* les opérations collectives
  - Les opérations collectives ne sont à priori pas synchronisantes
- Les opérations collective ne sont pas déterministes

MPI\_Barrier(communicator)

# Opérations collectives

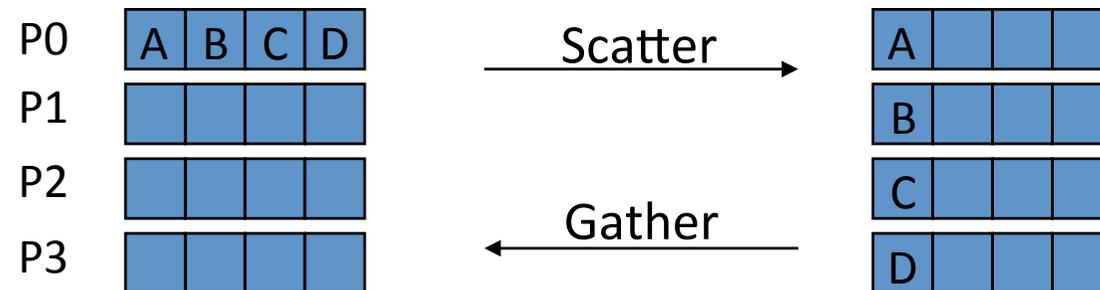
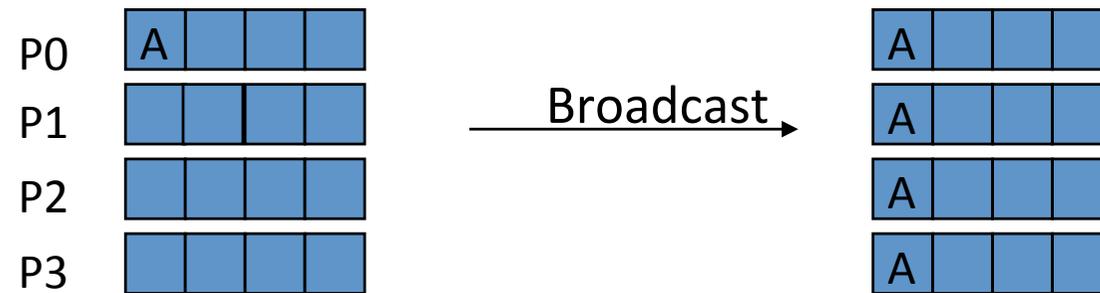
- MPI\_Reduce (&sendbuf,&recvbuf,count,datatype,op,root,comm)
  - MPI\_MAX, MIN, SUM, LAND, BAND, LOR, BOR, LXOR, BXOR, MAXLOC, MINLOC
  - MPI\_Op\_create(function, commute, &op)
  - MPI\_Allreduce (&sendbuf,&recvbuf,count,datatype,op,comm)
    - Non déterminisme => au final tous les nœuds n'ont pas forcément les mêmes valeurs



# Communications collectives

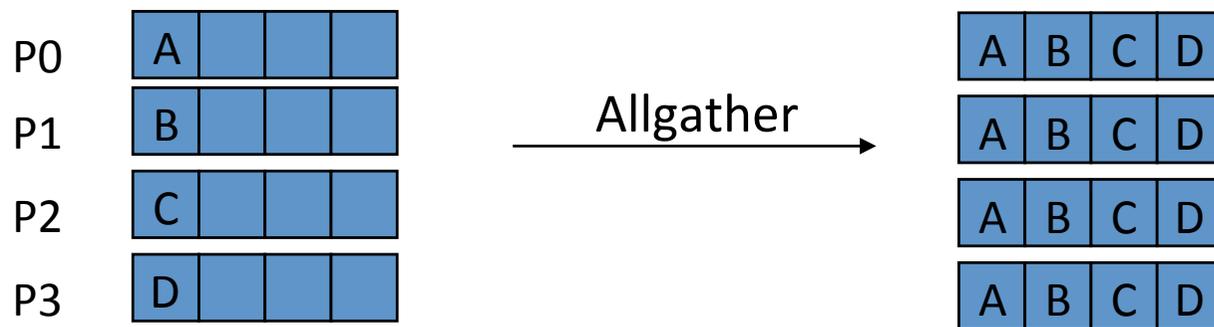
`MPI_Bcast(&buffer,count,datatype,root,comm)`

Bloquant mais non synchronisant



`MPI_Scatter(&sendbuf,sendcnt,sendtype,&recvbuf,recvcnt,recvtype,root,comm)`

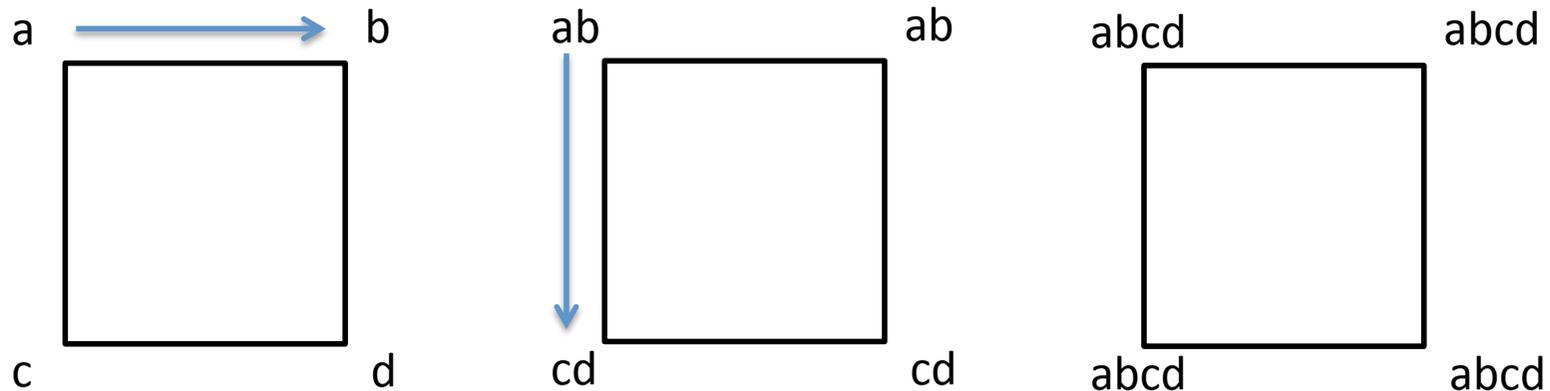
# Communications collectives



# Protocole d'échange total Hypercube

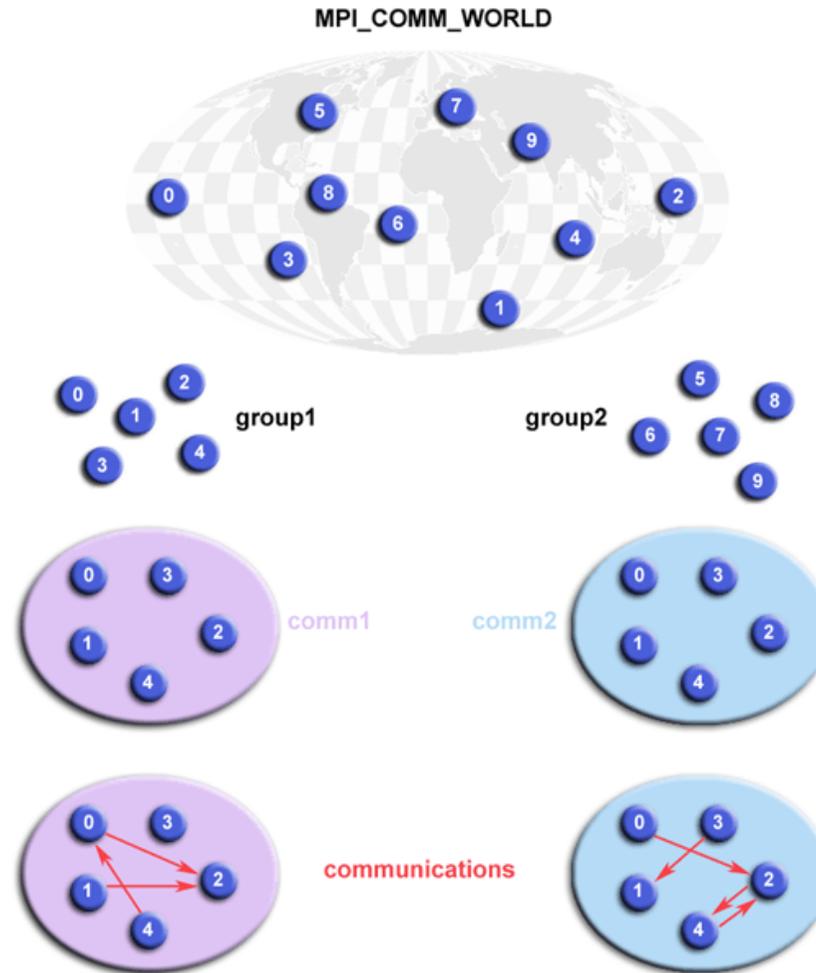
Il faut au moins  $\log_2(n)$  échanges si on considère des communications point à point :

le nombre de sommets informés double au plus à chaque étape



# Opérations collectives

## notions de groupe et de communicateur



# Exemple (LLNL)

```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
#define NPROCS 8

int main(argc,argv)
int argc;
char *argv[]; {
int    rank, new_rank, sendbuf, recvbuf, numtasks,
        ranks1[4]={0,1,2,3}, ranks2[4]={4,5,6,7};
MPI_Group orig_group, new_group;
MPI_Comm  new_comm;

MPI_Init(&argc,&argv);
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &numtasks);

if (numtasks != NPROCS) {
    printf("Must specify MP_PROCS= %d. Terminating.\n",NPROCS);
    MPI_Finalize();
    exit(0);
}
sendbuf = rank;
```

```
/* Extract the original group handle */
MPI_Comm_group(MPI_COMM_WORLD, &orig_group);

/* Divide tasks into two distinct groups based upon rank */
if (rank < NPROCS/2) {
    MPI_Group_incl(orig_group, NPROCS/2, ranks1, &new_group);
}
else {
    MPI_Group_incl(orig_group, NPROCS/2, ranks2, &new_group);
}

/* Create new new communicator and then perform collective
communications */
MPI_Comm_create(MPI_COMM_WORLD, new_group, &new_comm);

MPI_Group_rank (new_group, &new_rank);
printf("rank= %d newrank= %d recvbuf= %d\n",
rank,new_rank,recvbuf);

MPI_Finalize();
}
```

# Et bien encore plus...

## MPI 2

- MPI permet de
  - Mettre en œuvre une topologie virtuelle
    - Permet au runtime de projeter efficacement l'application sur la plateforme
  - Faire des entrées/sorties parallèles
  - Accéder à des mémoires distantes
    - *One sided communication* : get, put, accumulate
    - Efficace sur architecture à mémoire partagée et sur un réseau infiniband
  - Créer dynamiquement des processus
    - Intercommunicateur : grappe de grappes, grilles
  - Utiliser des threads
    - Single : un unique thread
    - Funneled : seul un thread est autorisé à faire des appels MPI
    - Serialized : un seul thread à la fois est autorisé à faire des appels MPI
    - Multiple : vraiment multithreadée