

Table des matières

Avant-propos	xv
1 Introduction à quelques styles de programmation	1
1.1 La programmation fonctionnelle	1
1.1.1 Simplifier les conditions de la programmation	2
1.1.2 Posséder des formalismes sous-jacents	3
1.1.3 Considérer les fonctions comme des valeurs	4
1.1.4 Les contraintes de la programmation fonctionnelle	5
1.2 La programmation générique	7
1.2.1 Concilier la flexibilité et la précision de typage	8
1.2.2 Concilier la variabilité et la précision des liens entre modules .	10
1.3 La programmation objet	12
1.3.1 Modéliser de manière efficace	13
1.3.2 Rendre les types d'objets compatibles	13
1.3.3 Considérer les objets comme des valeurs	14
1.4 De la combinaison des styles	14
2 Introduction rapide à OCaml	15
2.1 L'environnement interactif dédié	15
2.1.1 Utiliser l'environnement interactif	15
2.1.2 La part du typage	18
2.1.3 Exploiter la bibliothèque standard	19
2.2 Lire les types	20
2.2.1 Vérification de l'existence de définitions	21
2.2.2 Lire les types des fonctions unaires	21
2.2.3 Lire les types des fonctions <i>n</i> -aires	22
2.2.4 Lire les types paramétrés	25
2.3 Définir de nouvelles valeurs	27
3 Principes de la programmation fonctionnelle	31
3.1 La base de la programmation fonctionnelle	31
3.1.1 Terminologie	31
3.1.2 Les variables et les liaisons	33
3.1.3 Définir de nouvelles liaisons globales	33
3.1.4 Définir des environnement locaux	36

3.1.5	Vies et masques des liaisons	37
3.1.6	Le ramasse-miettes	39
3.1.7	Définir de nouvelles fonctions	40
3.1.8	Définir de nouvelles fonctions récursives	41
3.1.9	Les environnements locaux dans les fonctions	42
3.1.10	Les valeurs fonctionnelles et les fermetures	45
3.1.11	Les constructions let : un système de cloisonnements	47
3.2	Problèmes d'évaluations	48
3.2.1	L'indépendance du résultat d'une évaluation	48
3.2.2	L'évaluation par valeur	49
3.2.3	L'évaluation par nom et l'évaluation paresseuse	51
3.2.4	Le choix d'une stratégie d'évaluation	54
3.2.5	Des cas particuliers aux stratégies d'évaluation	55
4	Fonctions	57
4.1	Formes et facettes des fonctions	57
4.1.1	Les paramètres fonctionnels et la transmission de code	57
4.1.2	Les fonctions dans des structures et organisation du code	59
4.1.3	Les fonctions anonymes	60
4.1.4	Utiliser les fonctions anonymes	61
4.1.5	Définir des fonctions n-aires et curryfiées	62
4.1.6	Utiliser les fonctions curryfiées	63
4.1.7	La récursivité terminale	66
4.1.8	L'infixation	69
4.2	Généricité des fonctions	71
4.2.1	Polymorphismes	71
4.2.2	Les fonctions génériques	72
4.2.3	Généricité comparée des fonctions	75
4.2.4	La généricité des prédictats prédéfinis de comparaison	77
4.2.5	Les limitations de la généricité des fonctions	78
4.3	Typage des fonctions	80
4.3.1	Le typage explicite	80
4.3.2	Les abréviations de type	81
4.3.3	Utiliser le typage explicite	82
4.3.4	L'inférence de type et ses messages	83
4.3.5	L'inférence de type et la recherche d'erreurs	85
5	Histoires de types	89
5.1	Zoologie des types	89
5.1.1	La hiérarchie classique	89
5.1.2	La hiérarchie d'accès	91
5.1.3	Les types à caractère fonctionnel ou impératif	93
5.2	Les types d'enregistrements	94
5.2.1	Définir des types d'enregistrements	94
5.2.2	Instancier les types d'enregistrements	94
5.2.3	Accéder aux champs des enregistrements	95

5.2.4	Les possibilités des types d'enregistrements	96
5.2.5	Les types de données et les enregistrements récursifs	97
5.2.6	Les limitations et les avantages des types d'enregistrements . .	99
5.2.7	Aparté : la redéfinition de types	100
5.3	Les types inductifs	101
5.3.1	Définir des types inductifs	101
5.3.2	Instancier les types inductifs	102
5.3.3	Les possibilités des types inductifs	103
5.3.4	L'inductivité des types inductifs	105
5.4	La reconnaissance de motif	106
5.4.1	La notion de motif	106
5.4.2	La reconnaissance de motif	106
5.4.3	Le filtrage	109
5.4.4	Les raisons d'utiliser le filtrage	112
5.4.5	Les limitations de la reconnaissance de motif et du filtrage .	114
5.5	Premières utilisations des types inductifs	117
5.5.1	L'union de types distincts	117
5.5.2	Clarification des programmes	118
5.5.3	L'implémentation des fonctions partielles	118
5.5.4	L'émulation de la surcharge	119
5.5.5	Programmation défensive : le style à typage dense	121
5.5.6	Les types inductifs simples et les types d'enregistrements . .	123
5.5.7	Le typage d'expressions structurées	124
5.5.8	La représentation de grammaires	125
5.6	Le problème de l'extensibilité des types	129
5.6.1	Les éléments et les critères de l'extensibilité des types . . .	129
5.6.2	L'extensibilité des types d'enregistrements	130
5.6.3	L'extensibilité des types inductifs	131
5.6.4	Les types inductifs et l'étiquetage explicite	133
5.6.5	Des types inductifs flexibles : les variants polymorphes . . .	135
6	Structures de données fonctionnelles	141
6.1	Les listes	142
6.1.1	La représentation d'une structure de données séquentielle . .	142
6.1.2	Les listes : un type structuré prédéfini	144
6.1.3	Quelques fonctions sur les listes	145
6.2	Techniques sur les structures fonctionnelles. I.	148
6.2.1	Les itérateurs	148
6.2.2	Structures vides et fonctions partielles	149
6.2.3	Les tables d'associations et les contraintes de structure . .	151
6.3	Les arbres	152
6.3.1	Les arbres binaires	152
6.3.2	Les arbres : un exemple de structures de données composées .	157
6.3.3	Les compositions multiples	160
6.4	L'effet de persistance	160
6.4.1	Une propriété de la programmation fonctionnelle	160

6.4.2	Les avantages de la persistance	163
6.4.3	Les inconvénients de la persistance	165
6.5	Techniques sur les structures fonctionnelles. II.	166
6.5.1	Remédier aux inconvénients de la persistance	166
6.5.2	Maîtriser les parcours sur les structures et leurs ordonnancements	170
6.5.3	La récursivité terminale sur les listes	173
6.5.4	La récursivité terminale sur les arbres	174
6.6	Difficultés des structures fonctionnelles	176
6.6.1	Limitations des types inductifs	176
6.6.2	Ambiguïtés des types inductifs	178
6.6.3	L'homogénéité et l'hétérogénéité des structures de données .	183
6.6.4	Les graphes ou le problème des structures non fonctionnelles .	186
7	Traits impératifs	193
7.1	Les exceptions	194
7.1.1	Fonctions partielles et niveaux de traitement des erreurs	194
7.1.2	Un type de base prédéfini : les exceptions	197
7.1.3	Lever des exceptions	197
7.1.4	Capturer et traiter des exceptions	199
7.1.5	Les exceptions comme moyen d'optimisation	200
7.1.6	Les exceptions en tant que valeurs	202
7.2	Les procédures et l'unité	203
7.2.1	Les procédures	203
7.2.2	Les séquences	205
7.2.3	Un if-then simple	206
7.3	Utiliser les procédures	206
7.3.1	La technique primitive de recherche d'erreurs	206
7.3.2	Des évaluations extérieures à l'environnement interactif	207
7.3.3	L'affichage graphique de base	209
7.3.4	Les assertions	210
7.3.5	Le traitement de fichiers ou OCaml en langage de script	211
7.4	Les tableaux : un type structuré prédéfini	214
7.4.1	L'accès direct et l'affectation	214
7.4.2	La création de nouveaux tableaux	215
7.4.3	Les itérateurs internes sur les tableaux	216
7.4.4	Les boucles	216
7.4.5	Les chaînes de caractères : un type à caractère impératif	218
7.5	Les enregistrements à champs modifiables	219
7.6	Les références	219
7.6.1	Des éléments modifiables	219
7.6.2	Les références : un type de base prédéfini	220
7.6.3	Une difficulté de typage : les références génériques	222
7.6.4	Opérations à caractère impératif et références génériques	223
7.6.5	Utilisation des fermetures et références génériques	224
7.6.6	Structures à caractère impératif et références génériques	224
7.6.7	La non-généralisation et les variables faibles de type	226

7.6.8	La non-généralisation et l'application de fonctions	229
7.6.9	Les structures impératives et les variables faibles de type	231
7.7	Le choix de l'impératif	232
7.7.1	Quelques difficultés de l'impératif	232
7.7.2	La propagation de l'impératif	235
7.7.3	L'interfaçage avec le langage C	237
8	Techniques de programmation fonctionnelle	239
8.1	La programmation incrémentale	240
8.1.1	Un problème : l'analyse d'une suite de symboles	241
8.1.2	Un premier prototype	242
8.1.3	Des tests plus élaborés	245
8.1.4	Une représentation graphique	248
8.1.5	Les avantages de la programmation incrémentale	249
8.2	La généralisation	251
8.2.1	L'idée de la généralisation	251
8.2.2	La généralisation des transformations : les pliages	252
8.2.3	La généralisation des traitements : un résumé	257
8.2.4	La généralisation des algorithmes	258
8.2.5	La généralisation explicite de type	263
8.2.6	La généralisation explicite de type par polytypisme	265
8.2.7	Généralisations et réutilisations	267
8.3	La programmation dirigée par les données	272
8.3.1	Une généralisation généralisée	272
8.3.2	Une technique de programmation globale	275
8.3.3	Le style impératif et la programmation dirigée par les données	276
8.3.4	L'extensibilité des types et la programmation dirigée par les données	278
8.4	Représentation de données par des fonctions	279
8.4.1	Des ensembles comme des fonctions	280
8.4.2	Des sous-espaces comme des fonctions	283
8.4.3	Des formes géométriques comme des fonctions	285
8.4.4	Des réels comme des fonctions	288
8.5	Le contrôle de l'évaluation	289
8.5.1	Le principe du contrôle de l'évaluation	290
8.5.2	La congélation : un nouvel usage du type <code>unit</code>	290
8.5.3	La congélation et la paresse	292
8.5.4	Le comportement de la congélation fonctionnelle	295
8.5.5	Des structures de données à gestion paresseuse	297
8.5.6	Congeler le flux de l'évaluation et récursivité terminale	298
8.6	Les listes paresseuses ou flots	301
8.6.1	La congélation d'une structure séquentielle	301
8.6.2	Accéder aux éléments des flots	303
8.6.3	Variations sur la définition des flots	304
8.6.4	La récursivité et l'infini congelés	305
8.6.5	Les itérateurs et les compositions de flots	307

8.6.6	User à bon escient de l'infini congelé	309
8.6.7	Les flots et la frontière de la paresse	311
8.6.8	La production de valeurs sous forme de flots	313
8.6.9	Les itérateurs externes sous forme de flots	314
8.6.10	Des ensembles infinis sous forme de flots	316
8.6.11	Les flots : une technique globale de programmation	318
8.7	Les arbres paresseux	319
8.7.1	La congélation d'une structure arborescente	319
8.7.2	Utilisations des arbres paresseux	323
8.7.3	Le choix de la paresse explicite	327
8.8	Programmation par passage de continuation	328
8.8.1	La notion de continuation	328
8.8.2	Le passage de continuation et les fonctions partielles	329
8.8.3	Le contrôle de l'évaluation par continuations	331
8.8.4	Le cas des arbres rouge-noir	333
8.8.5	Le cas des arbres 2-3	335
9	Programmation modulaire	341
9.1	Les modules : un encapsulateur général	342
9.1.1	Définir des modules	342
9.1.2	Accéder aux éléments des modules	343
9.1.3	Les types de données sous forme modulaire	344
9.1.4	Remarques sur la règle de définition des modules	346
9.1.5	Les modules locaux	348
9.2	Les signatures : des types pour les modules	349
9.2.1	Les signatures inférées	349
9.2.2	Définir des signatures	350
9.2.3	Les types abstraits	351
9.2.4	Des éléments implémentés dans les signatures	352
9.2.5	Les signatures pour le typage explicite des modules	353
9.2.6	Le rapport d'instanciation entre modules et signatures	356
9.3	Techniques d'écriture de signatures	358
9.3.1	Les signatures comme moyen de spécification et d'interface	358
9.3.2	Les limitations des spécifications par signatures	358
9.3.3	Atténuer les limitations des spécifications par signatures	359
9.3.4	La généralisation des signatures	360
9.3.5	Les signatures et le style fonctionnel ou impératif	361
9.4	Le privé et le public des modules	362
9.4.1	Le public en général	362
9.4.2	Le privé en général	363
9.4.3	La compatibilité de signatures	364
9.4.4	Des exceptions publiques	365
9.4.5	Des types publics	366
9.4.6	Des types privés et des types de données abstraits	367
9.5	Les types de données abstraits	369
9.5.1	Les raisons du masquage et de la substitutivité	369

9.5.2	Faire évoluer les types de données	370
9.5.3	Optimiser les types de données par « mémoisations »	372
9.5.4	Le masquage et la généricté des prédicts prédéfinis	375
9.5.5	Le masquage et les optimisations par l'impératif	376
9.5.6	La nécessité du masquage individualisé des types abstraits	379
9.5.7	Le masquage individualisé et les contraintes de type	382
9.5.8	La généralisation conceptuelle des signatures	384
9.5.9	Les tactiques de nommage des types de données abstraits	386
9.5.10	Les paramètres universels et les types abstraits	388
9.6	Les relations modulaires par inclusions	392
9.6.1	L'inclusion de modules et de signatures	392
9.6.2	L'inclusion pour l'héritage	393
9.6.3	L'inclusion pour l'adaptation	395
9.7	Les relations modulaires par imbrications	396
9.7.1	Les imbrications de modules	396
9.7.2	Les ouvertures de modules	397
9.7.3	Les imbrications dans les signatures : les sous-modules abstraits	399
9.7.4	Les liens entre signatures par sous-modules abstraits	399
9.7.5	Les sous-modules abstraits et les inclusions contraintes	401
9.7.6	Le masquage des types des sous-modules	402
9.7.7	Aplanir les imbrications de modules	404
9.7.8	Les agrégations modulaires de types de données	404
9.7.9	Les associations modulaires de types de données	406
9.7.10	Un exemple plus complet : les « hommes-pommes »	409
9.8	Le masquage des types en question	411
9.8.1	Le choix du masquage	411
9.8.2	Les « modules-enregistrements »	413
9.8.3	Le masquage <i>a posteriori</i>	415
9.8.4	Le masquage et l'association modulaire	416
9.8.5	Les limitations des contraintes de types	417
9.8.6	L'extension de la représentation des valeurs	418
9.9	Les modules en fichiers et compilation séparée	420
9.9.1	Le chargement de modules dans la boucle d'interaction	420
9.9.2	La compilation séparée de modules	422
9.9.3	Les modules précompilés et la boucle d'interaction	424
9.9.4	Les modules précompilés et les effets de bord	425
9.9.5	La technique des sur-modules : les paquetages	426
10	Programmation modulaire générique : les foncteurs	431
10.1	Les foncteurs	432
10.1.1	L'idée des « fonctions de modules »	432
10.1.2	Définir des foncteurs	433
10.1.3	Utiliser les paramètres des foncteurs	434
10.1.4	Appliquer les foncteurs	435
10.1.5	Le typage explicite des résultats de foncteurs	436
10.1.6	Les types partagés et la transmission de types	437

10.1.7	Les paramètres non modulaires	438
10.1.8	Les foncteurs : une programmation modulaire générique typée	439
10.2	Techniques d'utilisation des foncteurs	440
10.2.1	Les héritages modulaires génériques	440
10.2.2	Les adaptations modulaires génériques	442
10.2.3	Les décorations modulaires génériques	443
10.2.4	Les composites modulaires génériques	445
10.2.5	Les types de données génériques	447
10.3	Les foncteurs et la maîtrise de la générnicité des signatures	448
10.3.1	Les signatures et les paramètres universels de type	448
10.3.2	Les signatures et les types abstraits	449
10.3.3	Passer d'une générnicité des types à une autre ?	451
10.4	Les foncteurs et leur compilation séparée	453
10.5	Les foncteurs n-aires	456
10.5.1	Définir des foncteurs n-aires	456
10.5.2	Appliquer les foncteurs n-aires	457
10.5.3	Un exemple plus complet : les graphes génériques	461
10.5.4	Les contraintes sur les paramètres des foncteurs	463
10.5.5	Les types partagés entre les paramètres des foncteurs	467
10.5.6	Une difficulté : les types partagés et le masquage	469
10.5.7	La technique de la « pépinière de types »	470
10.6	Les signatures de foncteurs	472
10.6.1	Des types pour les foncteurs	472
10.6.2	La spécification et les signatures de foncteurs	475
10.7	Les foncteurs de foncteurs	476
10.7.1	Une première utilisation de foncteurs de foncteurs	476
10.7.2	Les contraintes sur les paramètres fonctoriels	477
10.7.3	La générnicité contrôlée par foncteurs de foncteurs	477
10.7.4	Remarque sur la généralisation par foncteurs	480
10.7.5	Des modules et des foncteurs presque de première classe	481
10.8	Le choix du modulaire générique	482
10.8.1	Les foncteurs : une autre programmation fonctionnelle	483
10.8.2	Les foncteurs : un outil de génie logiciel	483
10.8.3	La programmation modulaire générique en question	487
10.9	Représenter une architecture générique	489
10.9.1	Le développement logiciel et la programmation générique	489
10.9.2	Les graphes de spécification et les automates d'architecture	491
10.9.3	Représenter la compatibilité des signatures	494
10.10	Exemples d'automates d'architecture	497
10.10.1	Des files de priorité génériques	497
10.10.2	Une gestion de hiérarchies de signatures	500
10.10.3	Des constructeurs de lignes de production génériques	501
10.10.4	Remarques sur les automates d'architecture	505

11 Programmation objet	507
11.1 Pourquoi une nouvelle espèce de valeurs ?	507
11.1.1 Les objets sous forme d'enregistrements	508
11.1.2 Les objets sous forme de modules	509
11.1.3 Les objets sous forme de valeurs fonctionnelles	511
11.2 Les objets et les classes	513
11.2.1 Définir des objets	513
11.2.2 Accéder aux éléments d'un objet	515
11.2.3 Les références mutuelles au sein des objets	516
11.2.4 Les types des objets	516
11.2.5 La compatibilité entre les types d'objets	518
11.2.6 Les types ouverts	520
11.2.7 Les classes : des constructeurs d'objets	521
11.2.8 Types ouverts et généricité contrainte	525
11.3 Quelques possibilités des classes	525
11.3.1 Un mécanisme d'héritage	525
11.3.2 Les classes génériques	526
11.3.3 Les classes à la généricité contrainte	529
11.3.4 Les redéfinitions et les liaisons retardées	529
11.3.5 Les types des classes	531
11.3.6 La spécification individualisée : les méthodes abstraites	533
11.4 Quelques techniques de programmation objet	534
11.4.1 L'interaction avec la programmation fonctionnelle	534
11.4.2 Implémentations multiples aux types compatibles	535
11.4.3 La bonne gestion des méthodes n-aires	540
11.4.4 Les types de données sous forme de classes	543
11.4.5 Programmation objet et programmation modulaire	545
11.4.6 Programmation objet et programmation modulaire générique .	546
11.5 Le choix de l'objet	550
11.5.1 Les avantages principaux de la programmation objet	550
11.5.2 La programmation objet et la récursivité mutuelle	550
11.5.3 L'extensibilité en programmation objet	552
11.5.4 Les inconvénients principaux de la programmation objet	553